

# Mounting Instructions

Montageanleitung

Notice de montage

Force transducer

Kraftaufnehmer

Capteur de force



**U9B**

A0137-7.0 en/de/fr



<b>English .....</b>	<b>Seite 3 – 22</b>
<b>Deutsch .....</b>	<b>Page 23 – 44</b>
<b>Français .....</b>	<b>Page 44 – 66</b>

Contents	Page
<b>Safety information</b> .....	<b>4</b>
<b>1 Scope of supply</b> .....	<b>8</b>
<b>2 General application instructions</b> .....	<b>8</b>
<b>3 Structure and mode of operation</b> .....	<b>9</b>
3.1 Transducer .....	9
3.2 SG cover .....	9
<b>4 Conditions on site</b> .....	<b>11</b>
4.1 Ambient temperature .....	11
4.2 Moisture and corrosion protection .....	11
4.3 Deposits .....	12
4.4 External pressure .....	12
<b>5 Mechanical installation</b> .....	<b>13</b>
5.1 Important precautions during installation .....	13
5.2 General installation guidelines .....	13
5.3 Installation with tension/compression bars .....	14
5.3.1 Installation and locking with initial stress (recommended installation variant) .....	14
5.3.2 Installation and locking with tightening torque .....	14
5.4 Installation with direct connection .....	14
5.5 Installation with knuckle eyes .....	15
5.5.1 Installation and locking with initial stress (recommended installation variant) .....	15
5.5.2 Installation and locking with tightening torque .....	15
<b>6 Electrical connection</b> .....	<b>17</b>
6.1 Connection with four-wire configuration .....	17
6.2 Shortening the cable .....	17
6.3 Cable extension .....	18
6.4 EMC protection .....	18
<b>7 Specifications</b> .....	<b>19</b>
<b>8 Dimensions</b> .....	<b>21</b>
8.1 U9B with nominal force range 50 N to 200 N .....	21
8.2 U9B with nominal force range 500 N to 50 kN .....	21
8.3 Mounting aids .....	22

## Safety information

### Designated use

The force transducers type U9B are suitable for measuring static and dynamic tensile and compressive forces. Any other use is not the designated use.

To ensure safe operation, the regulations in the assembly and operating instructions, together with the following safety rules and regulations, and the data specified in the technical data sheets, must be complied with. It is also essential to observe the applicable legal and safety regulations for the application concerned.

The force transducers are not intended for use as safety components. Please also refer to the section "Additional safety precautions". Proper and safe operation of the force transducer requires proper transportation, correct storage, siting and mounting, and careful operation.

### Loading capacity limits

The data in the technical data sheet must be complied with when using the force transducer. In particular, the respective maximum loads specified must never be exceeded. The following limits set out in the technical data sheets must not be exceeded

- Limit forces
- Lateral limit forces
- Breaking forces
- Permissible dynamic loads
- Temperature limits
- Limits of electrical loading capacity

Please note that when several force transducers are interconnected, the load/force distribution is not always uniform.

### Use as a machine element

The force transducers can be used as machine elements. When used in this manner, it must be noted that, to favor greater sensitivity, the force transducer cannot be designed with the safety factors usual in mechanical engineering. Please refer here to the section "Loading capacity limits" and the technical data.

### Accident prevention

The prevailing accident prevention regulations must be taken into account, even though the nominal (rated) force values in the destructive range are well in excess of the full scale value.

## **Additional safety precautions**

The force transducers cannot (as passive transducers) implement any (safety-relevant) cutoffs. This requires additional components and constructive measures for which the installer and operator of the plant is responsible.

In cases where a breakage or malfunction of the force transducer would cause injury to persons or damage to equipment, the user must take appropriate additional safety measures that meet at least the requirements of applicable safety and accident prevention regulations (e.g. automatic emergency shutdown, overload protection, catch straps or chains, or other fall protection).

The layout of the electronics conditioning the measurement signal should be such that measurement signal failure does not cause damage.

## **General dangers of failing to follow the safety instructions**

The force transducers are state-of-the-art and reliable. Transducers can give rise to remaining dangers if they are incorrectly operated or inappropriately mounted, installed and operated by untrained personnel. Every person involved with siting, starting-up, operating or repairing a force transducer must have read and understood the mounting instructions and in particular the technical safety instructions. The force transducers can be damaged or destroyed by non-designated use of the force transducer or by non-compliance with the mounting and operating instructions, these safety instructions or any other applicable safety regulations (BG safety and accident prevention regulations) when using the force transducers. Force transducers can break, particularly in the case of overloading. The breakage of a force transducer can also cause damage to property or injury to persons in the vicinity of the force transducer.

If force transducers are not used according to their designated use, or if the safety instructions or specifications in the mounting- and operating instructions are ignored, it is also possible that the force transducer may fail or malfunction, with the result that persons or property may be affected (due to the loads acting on or being monitored by the force transducer).

The scope of supply and performance of the transducer covers only a small area of force measurement technology, as measurements with (resistive) strain gage sensors presuppose the use of electronic signal processing. In addition, equipment planners, installers and operators should plan, implement and respond to the safety engineering considerations of force measurement technology in such a way as to minimize residual dangers. Prevailing regulations must be complied with at all times.

## Markings used in this document

The marking below warns of a *potentially* dangerous situation in which failure to comply with safety requirements *can* result in death or serious physical injury.



### Description of a potentially dangerous situation

Measures to avoid/prevent the danger

---

The marking below warns of a *potentially* dangerous situation in which failure to comply with safety requirements *can* result in slight or moderate physical injury.



### Description of a potentially dangerous situation

Measures to avoid/prevent the danger

---

The marking below warns of a situation in which failure to comply with safety requirements *could* lead to damage to property.



*Description of a situation that could lead to damage to property*

---

The marking below draws your attention to important information about the product or about handling the product.



**Important**

*Important information*

The marking below contains application tips or other information that is useful to you.



## Tip

Information/Application instructions

### Conversions and modifications

The transducer must not be modified from the design or safety engineering point of view except with our express agreement. Any modification shall exclude all liability on our part for any damage resulting therefrom.

### Maintenance

The U9B force transducer is maintenance free.

### Disposal

In accordance with national and local environmental protection and material recovery and recycling regulations, old transducers that can no longer be used must be disposed of separately and not with normal household garbage.

If you need more information about waste disposal, please contact your local authorities or the dealer from whom you purchased the product.

### Qualified personnel

Qualified personnel means persons entrusted with siting, mounting, starting up and operating the product, who possess the appropriate qualifications for their function.

This includes people who meet at least one of the three following requirements:

- Knowledge of the safety concepts of automation technology is a requirement and as project personnel, you must be familiar with these concepts.
- As automation plant operating personnel, you have been instructed how to handle the machinery. You are familiar with the operation of the equipment and technologies described in this documentation.
- As commissioning engineers or service engineers, you have successfully completed the training to qualify you to repair the automation systems. You are also authorized to activate, ground and label circuits and equipment in accordance with safety engineering standards.

It is also essential to comply with the legal and safety requirements for the application concerned during use. The same applies to the use of accessories.

The force transducer must only be installed by qualified personnel, strictly in accordance with the specifications and with the safety requirements and regulations listed below.

## 1 Scope of supply

- 1 Force transducer U9B
- 1 Mounting instructions
- 1 Manufacturing certificate

## 2 General application instructions

The U9B type series force transducers are suitable for measuring tensile and compressive forces. Because they provide highly accurate static and dynamic force measurements, they must be handled very carefully. Particular care must be taken when transporting and installing the devices. Dropping or knocking the transducers may cause permanent damage.

The relatively thin housing covers must not be damaged, particularly at nominal (rated) forces up to 200 N, otherwise the transducer will become useless, see section 3.2 on Page 9.

The specifications list the permissible limits for mechanical, thermal and electrical stress. It is essential that these are taken into account when planning the measuring set-up, during installation and ultimately, during operation.

### 3 Construction and mode of operation

#### 3.1 Transducer

The measuring body is a membrane that is mounted on four strain gages (SG) so that two are stretched and two compressed. The membrane with the SG is elastically deformed by the force acting in the measuring direction. The strain gauge changes its ohmic resistance in proportion to its change in length and so unbalances the Wheatstone bridge. If there is a bridge excitation voltage, the circuit produces an output signal proportional to the change in resistance and thus also proportional to the applied force.

The force is applied to the measuring body of the U9B via two threaded bolts. For smaller measuring ranges up to 200 N, one side is designed as an adapter which is connected via three screws (M3) to the transducer (see Fig 3.1). By undoing these screws, you can remove the adapter and mount the transducer directly. The zero signal may change by max. 2% due to this. If the adapter is mounted again, the screws must be tightened with a tightening torque of 0.75 N·m.

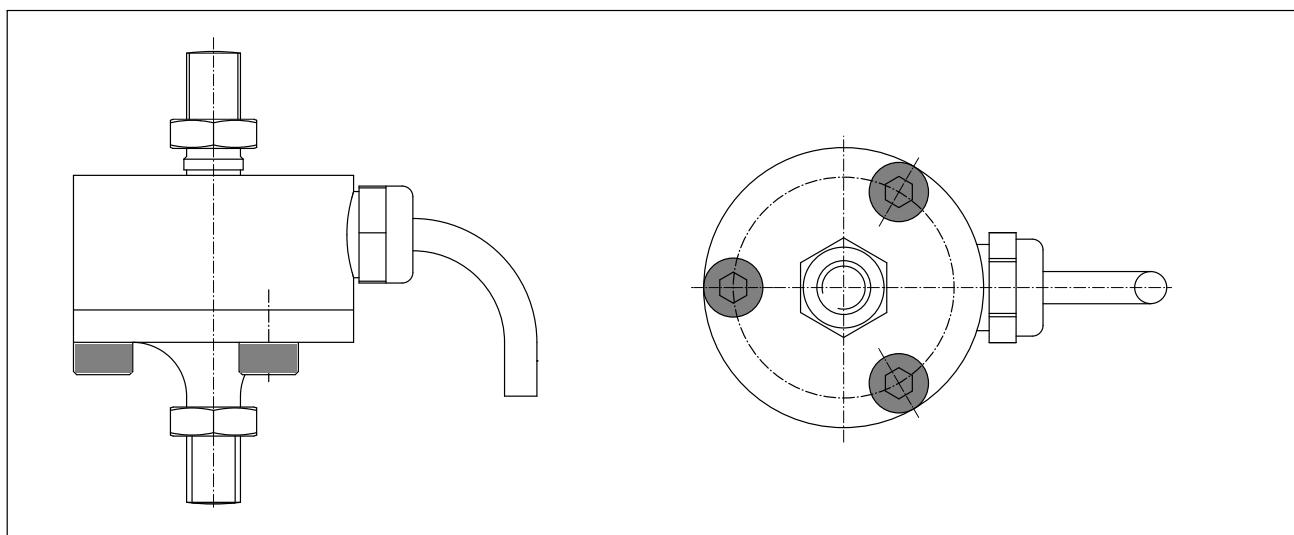


Fig 3.1: Adapter connection with three screws

#### 3.2 SG cover

To protect the SG, the U9B force transducers are welded with a thin metal plate. This procedure offers the SG a high protection against environmental influences.

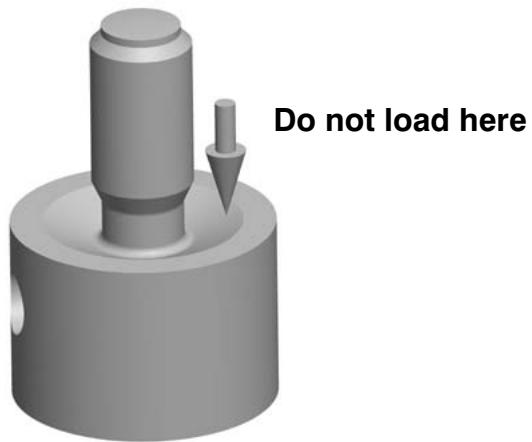


Fig 3.2: Housing cover

**NOTE**

*The relatively thin housing cover (specially within the measuring range up to 200 N) of the transducer must not be stressed. The specifications list the permissible limits for mechanical, thermal and electrical stress. They must be complied with, otherwise the transducer can be destroyed.*

## 4 Conditions on site

Protect the transducer from weather conditions such as rain, snow, ice and salt water.

### 4.1 Ambient temperature

The temperature effects on the zero signal and on the sensitivity are compensated.

To obtain optimum measurement results, the nominal (rated) temperature range must be complied with. Constant, or very slowly changing, temperatures are best. Temperature-related measurement errors are caused by heating on one side (e.g. radiant heat) or by cooling. A radiation shield and all-round thermal insulation produces noticeable improvements, but must not be allowed to set up a force shunt.



#### Tip

Hand warmth can cause a one-sided warming of the transducer. Such temperature gradients can change, e.g. the zero point of the transducer. We therefore recommend, after such warming, to wait approx. 15 minutes before starting measurements so that the thermal equilibrium can be restored.

### 4.2 Moisture and corrosion protection

Series U9B force transducers are hermetically encapsulated and are therefore very insensitive to moisture. The transducers reach the protection class IP67 per DIN EN 60259 (test conditions: 0.5 hours under 1 m water column). Nevertheless, the force transducers must be protected against permanent moisture influence.

The housing of the transducer is completely made of stainless steel. The transducer must be protected against chemicals that could attack the transducer body steel or the cable (polyurethane, PUR).

With stainless steel force transducers, please note that acids and all materials which release ions will also attack stainless steels and their welded seams. Should there be any corrosion, this could cause the force transducer to fail. In this case, appropriate protective measures must be implemented.

**NOTE**

*Moisture must not be allowed to penetrate the free end of the connection cable. Otherwise the characteristic values of the transducer could change and therefore cause measurement errors.*

## 4.3 Deposits

Dust, dirt and other foreign matter must not be allowed to accumulate sufficiently to divert some of the measuring force onto the housing, thus invalidating the measured value (force shunt).

## 4.4 External pressure

The external air pressure for the transducer with measuring ranges  $\geq 500$  N must lie between 0 and 5 bar. Please note that pressure fluctuations can shift the zero point.

Nominal (rated) force	N	kN							
		50...200*)	0.5	1	2	5	10	20	50
Zero point variation with an ambient pressure variation of 10 mbar (relative to nominal (rated) force)	%	0.01	0.01	0.006	0.01	0.004	0.002	0.002	0.001

\*) when used in pressure range 800 – 1200 mbar

## 5 Mechanical installation

### 5.1 Important precautions during installation

- Handle the transducer carefully.
- Do not permit welding currents to flow over the transducer. If this danger exists, you must shunt the transducer electrically with a suitable low-resistance connection. HBM offers e.g. the highly flexible EEK ground cable for this purpose, which can be screwed on, both above and below the transducer.
- Ensure that the transducer cannot be overloaded.



#### WARNING

**There is a danger of the transducer breaking if it is overloaded. This can cause danger for the operating personnel of the system in which the transducer is installed.**

Implement appropriate safety measures to avoid overloads or to protect against resulting dangers.

### 5.2 General installation guidelines

The forces to be measured must act on the transducer as accurately as possible in the direction of measurement. Torsional and bending moments, eccentric loading and lateral forces may produce measurement errors and destroy the transducer, if limit values are exceeded. Interference effects must be absorbed by suitable construction elements, whereby these elements must not absorb any loads in the measuring direction of the transducer.



#### Important

*The cable fastening side of the transducer should always be connected directly with the rigid customer-side force transfer areas. Ensure that the cable is laid so that, where possible, no force shunt is caused by the cable (e.g. through the weight or stiffness of the cable).*

## 5.3 Installation with tension/compression bars

In this installation variant, the transducer is mounted with tension/compression bars on a construction element and can then be measured in the tensile and compressive directions. Alternating loads are also correctly recorded if the transducer is mounted without axial play. For dynamic alternating loads, the upper and lower threaded connectors must be pre-stressed to above the maximum operating load and then locked in place.

### 5.3.1 Installation and locking with initial stress (recommended installation variant)

1. Screw the transducer into the threaded connector.
2. Pre-stress the transducer to 110% operating load in tensile direction.
3. Tighten the locknut by hand.
4. Relieve the transducer.

### 5.3.2 Installation and locking with tightening torque

1. Screw the transducer into the threaded connector.
2. Tighten the locknut with the torque specified in the following table.

Nominal (rated) force	Tightening torque (N·m)
50 N ... 1 kN	8
2 ... 20 kN	40
50 kN	200

#### NOTE

*When locking, the tightening torque must not be shunted through the transducer. Also note the limit values for bending moments and lateral forces.*

Installation with initial stress is preferable to installation with a defined tightening torque.

## 5.4 Installation with direct connection

In this installation variant, the transducer is mounted directly on an existing construction element and can then measure in the tensile and compressive directions. Alternating loads are also correctly recorded if the transducer is mounted without axial play. For dynamic alternating loads, the threaded connectors must be pre-stressed to above the maximum working force. Comply

with the tightening torques and information provided in section 5.3 when mounting.

**NOTE**

*When locking, the tightening torque must not be shunted through the transducer. Also note the limit values for bending moments and lateral forces.*

## 5.5 Installation with knuckle eyes

Knuckle eyes prevent the application of torsional moments and, where two knuckle eyes are used, bending moments, together with lateral and oblique loads in the transducer. They are suitable for use with quasi-static loads (load cycles  $\leq 10$  Hz). Pliable tension/compression bars should be used for dynamic loads with higher frequencies (see section 5.3).

### 5.5.1 Installation and locking with initial stress (recommended installation variant)

1. Screw the transducer locknut fully into the threaded connector.
2. Screw the knuckle eye as far as possible onto the transducer.
3. Unscrew the knuckle eye again 1 to 2 threads and align.
4. Pre-stress the transducer to 110% operating load in tensile direction.
5. Tighten the locknut by hand.
6. Relieve the transducer.

### 5.5.2 Installation and locking with tightening torque

1. Screw the transducer locknut fully into the threaded connector.
2. Screw the knuckle eye as far as possible onto the transducer.
3. Unscrew the knuckle eye again 1 to 2 threads and align.
4. Tighten the locknut with the torque specified in the following table.

Nominal (rated) force	Tightening torque (N·m)
50 N ... 1 kN	8
2 ... 20 kN	40
50 kN	200

**NOTE**

*When locking, the tightening torque must not be shunted through the transducer. Also note the limit values for bending moments and lateral forces.*

## 6 Electrical connection

The following can be connected for measurement signal conditioning:

- Carrier-frequency amplifier
- DC amplifier

designed for strain gage measurement systems.

The U9B force transducer is delivered with a four-wire configuration.

### 6.1 Connection with four-wire configuration

The transducer is delivered with a 1.5 m cable with free ends as standard.

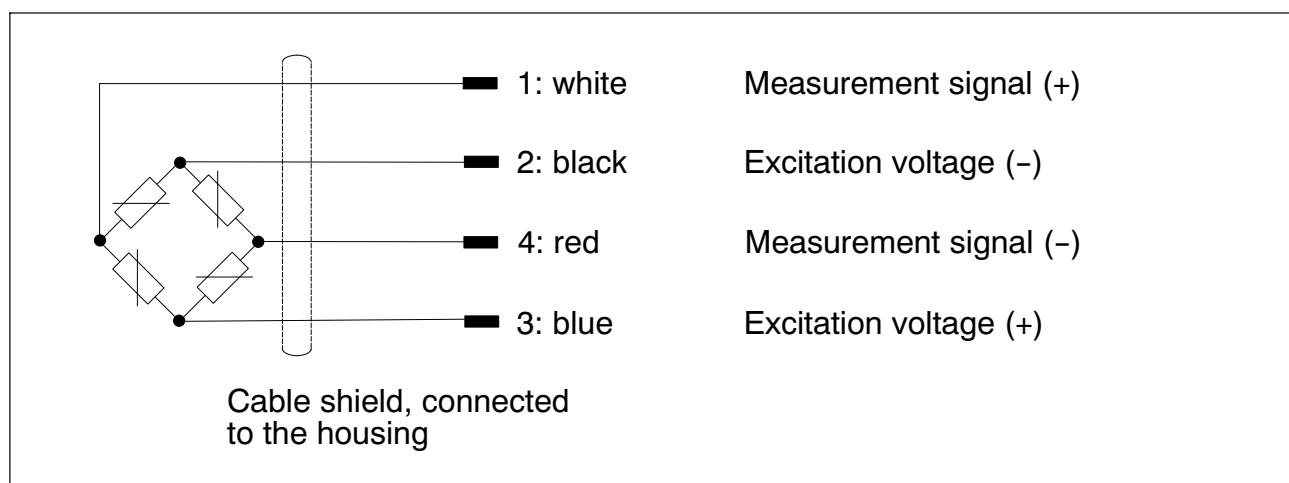


Fig 6.1: Transducer with a four-core connection cable

With this cable assignment, the output voltage at the measuring amplifier is positive when the transducer is loaded with compressive forces. If a negative output voltage is required at the amplifier when the transducer is under compressive loading, the two measurement signal leads must be transposed.

The connection cable shielding is connected to the transducer housing. Transducers with free cable ends must be fitted with connectors complying with the EMC guidelines. The shielding must be connected extensively. With other connection techniques, an EMC-proof screen should be applied in the wire area and this screen should also be connected extensively (see also HBM Greenline Information, brochure i1577).

### 6.2 Shortening the cable

The cable can be shortened, influence on the temperature coefficients of the characteristic values or the sensitivity itself is low.



## Important

*Balancing resistors (for sensitivity adjustment) are mounted on a PCB inside a colored shrinkdown plastic tubing on transducers with nominal (rated) load of 50 N, 100 N and 200 N. If the cable is to be shortened, you must solder the PCB back into the connection cable according to the labels on the PCB.*

## 6.3 Cable extension

Only use shielded, low-capacitance measurement cables for extension. Ensure that connection is perfect, with a low contact resistance. We recommend implementing extensions using six-wire configuration to exclude changes to the sensitivity.

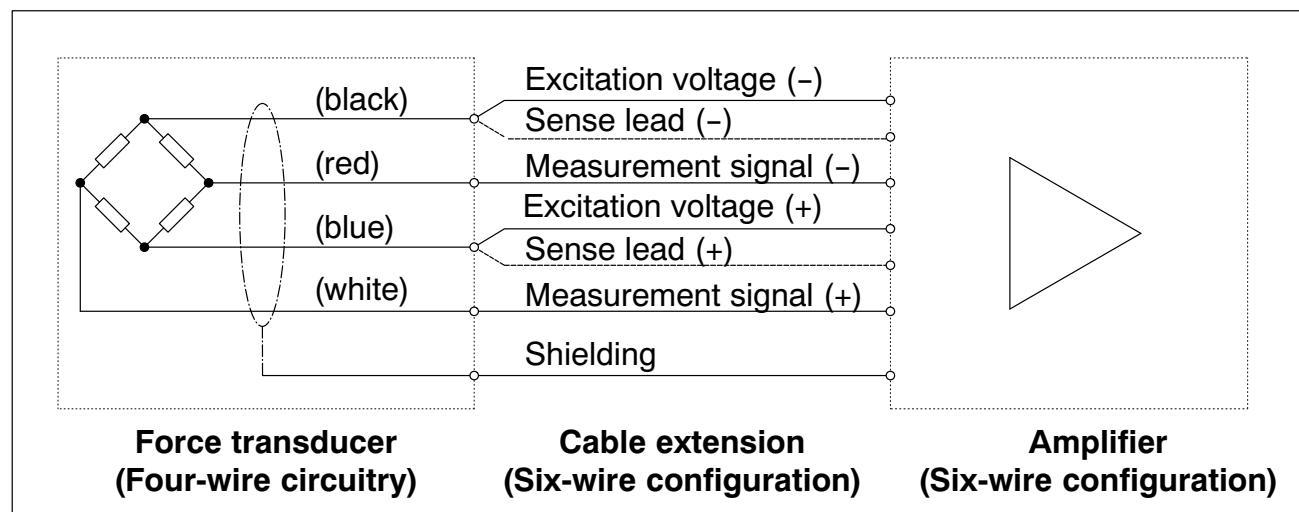


Fig 6.2: Transducer connection to amplifier with six-wire configuration

## 6.4 EMC protection

Electrical and magnetic fields often induce interference voltages in the measuring circuit. Therefore:

- Use shielded, low-capacitance measurement cables only (HBM cables fulfill both conditions).
- Do not route the measurement cables parallel to power lines and control circuits. If this is not possible, protect the measurement cable with e. g. steel conduit.
- Avoid stray fields from transformers, motors and contact switches.
- Do not ground the transducer, amplifier and indicator more than once.
- Connect all devices in the measurement chain to the same grounded conductor.

## 7 Specifications (VDI/VDE 2638 standards)

Type			U9B																	
<b>Nominal (rated) force</b>	$F_{\text{nom}}$	N	50	100	200															
		kN				0.5	1	2	5	10	20	50								
<b>Nominal (rated) sensitivity</b>	$C_{\text{nom}}$	mV/V	1																	
<b>Accuracy class</b>			0.5																	
<b>Relative sensitivity error</b>	$d_C$	%	$\leq \pm 1$ for tension / $\leq \pm 2$ for pressure																	
<b>Relative reproducibility error with unchanging mounting position</b>	$b_{\text{rg}}$	%	$\leq \pm 0.5$																	
<b>Zero signal error</b>	$d_{s, 0}$	mV/V	$\pm 0.075$		$\pm 0.2$															
<b>Relative reversibility error (at 0.5 <math>F_{\text{nom}}</math>)</b>	$v_{0.5}$	%	$\leq \pm 0.5$																	
<b>Relative linearity error</b>	$d_{\text{lin}}$	%	$\leq \pm 0.5$																	
<b>Relative creep over 30 min</b>	$d_{\text{crf+E}}$	%	$\leq \pm 0.2$																	
<b>Effect of temperature on the sensitivity per 10 K</b> in the nominal (rated) temperature range in the operating temperature range	$TK_C$	%	$\leq \pm 0.5$																	
			$\leq \pm 0.8$																	
<b>Effect of temperature on the sensitivity per 10K</b> in the nominal (rated) temperature range in the operating temperature range	$TK_0$	%	$\leq \pm 0.5$																	
			$\leq \pm 0.8$																	
<b>Output resistance</b>	$R_o$	$\Omega$	300 ... 400		<350															
<b>Input resistance</b>	$R_i$	$\Omega$	>345		300 ... 400															
<b>Insulation resistance</b>	$R_{\text{is}}$	$G\Omega$	$> 10^9$																	
<b>Reference excitation voltage</b>	$U_{\text{ref}}$	V	5																	
<b>Operating range of excitation voltage</b>	$B_{U, G}$	V	0.5 ... 12																	
<b>Reference temperature</b>	$T_{\text{ref}}$	$^{\circ}\text{C}$	+23																	
<b>Nominal (rated) temperature range</b>	$B_{T, \text{nom}}$	$^{\circ}\text{C}$	-10 ... +70																	
<b>Operating temperature range</b>	$B_{T, G}$	$^{\circ}\text{C}$	-30 ... +85																	
<b>Storage temperature range</b>	$B_{T, S}$	$^{\circ}\text{C}$	-30 ... +85																	
<b>Max. operating force</b>	$(F_G)$	% v. $F_{\text{nom}}$	200		120															
<b>Breaking force</b>	$(F_B)$		$> 200$																	
<b>Static lateral force limit <sup>1)</sup></b>	$(F_Q)$		40		20															
<b>Nominal (rated) displacement <math>\pm 15\%</math></b>	$s_{\text{nom}}$	mm	<0.1		0.04		0.06	0.09	0.11	0.13										

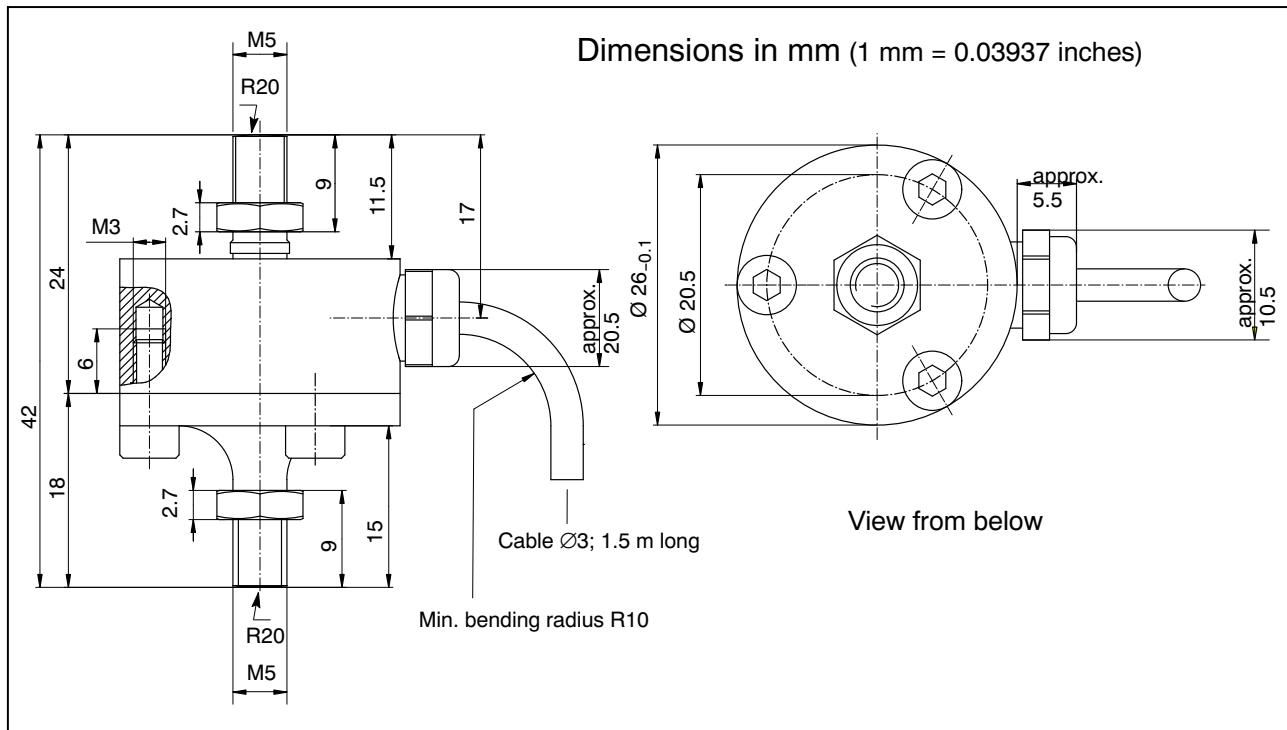
<sup>1)</sup> referred to a force application point 2 mm above membrane

## Specifications, continued

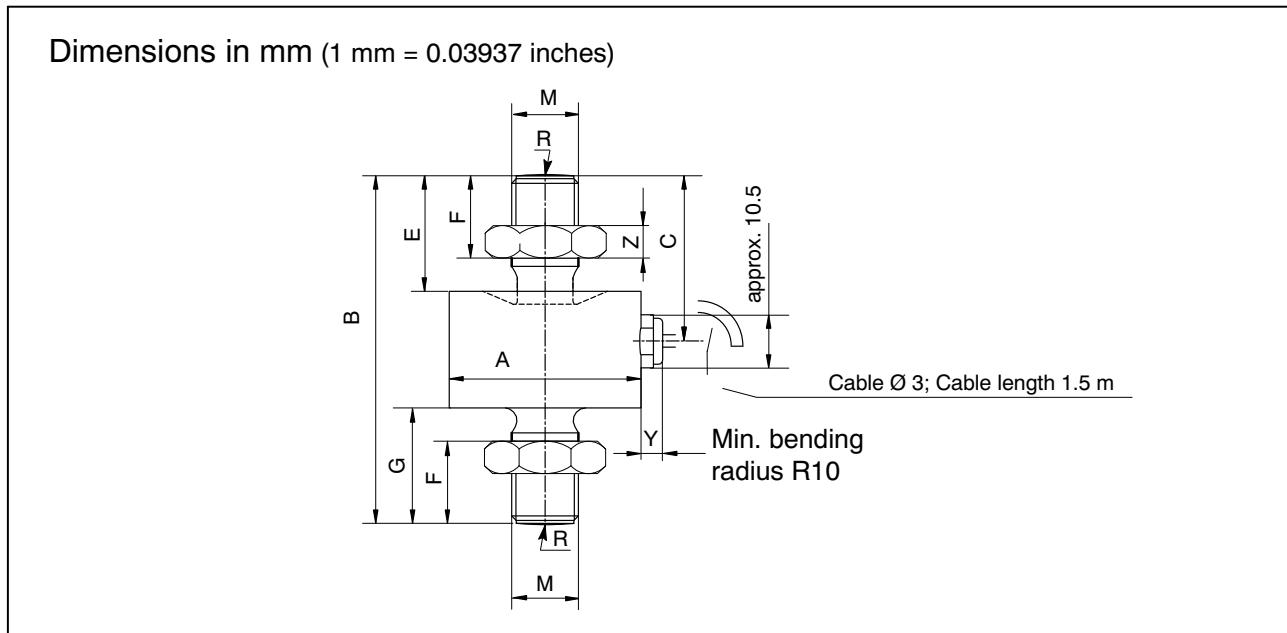
<b>Nominal (rated) force</b>	$F_{\text{nom}}$	N	50	100	200																		
		kN				0.5	1	2	5	10	20	50											
<b>Fundamental resonance frequency <math>\pm 15\%</math></b>	$f_G$	kHz	7.3	10	15.7	15.5	23.7	18.7	20	23	27.8	20											
<b>Permissible oscillatory stress (vibration bandwidth per DIN 50100)</b>	$F_{\text{rb}}$	% v. $F_{\text{nom}}$	70								40												
<b>Weight, approx.</b>	g	75			100					400													
<b>Degree of protection per DIN EN 60529</b>		IP67																					
<b>Cable length</b>	m	1.5																					

## 8 Dimensions

### 8.1 U9B with rated (nominal) force range 50 N to 200 N



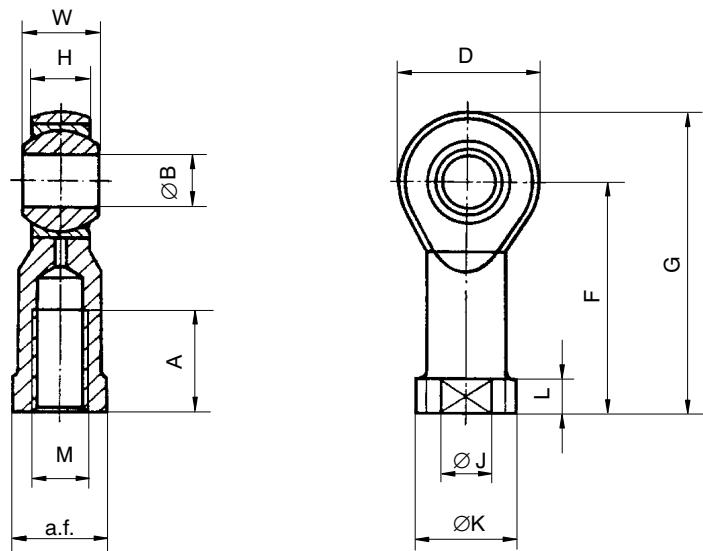
### 8.2 U9B with rated (nominal) force range 500 N to 50 kN



Rated (nominal) force	A-0.1	B	C	E	F	G	M	R	Y	Z
500 N ... 1 kN	26	44.5	20.5	13	9.5	13.5	M5	20	approx. 5.5	2.7
2 ... 20 kN	26	60	28.5	21	16	21	M10	40	approx. 5.5	5
50 kN	46	84	40	28	21.5	28	M16 x 1.5	80	approx. 5.5	8

## 8.3 Mounting aids

Knuckle eye ZGW, non-rusting (accessory)



For rated (nominal) force	A	B <sup>H7</sup>	D	F	G	H	J	K	L	M	a.f.	W
50 N ... 1 kN	10	5	18	27	36	6	9	11	4	M5	9	8
2 ... 20 kN	20	10	28	43	57	10.5	15	19	6.5	M10	17	14
50 kN	28	16	42	64	85	15	22	27	8	M16x1.5	22	21



Inhalt	Seite
<b>Sicherheitshinweise</b> .....	24
<b>1 Lieferumfang</b> .....	29
<b>2 Allgemeine Anwendungshinweise</b> .....	29
<b>3 Aufbau und Wirkungsweise</b> .....	30
3.1 Aufnehmer .....	30
3.2 DMS-Abdeckung .....	30
<b>4 Bedingungen am Einbauort</b> .....	32
4.1 Umgebungstemperatur .....	32
4.2 Feuchtigkeits- und Korrosionsschutz .....	32
4.3 Ablagerungen .....	33
4.4 Außendruck .....	33
<b>5 Mechanischer Einbau</b> .....	34
5.1 Wichtige Vorkehrungen beim Einbau .....	34
5.2 Allgemeine Einbaurichtlinien .....	34
5.3 Einbau mit Zug-/Druckstäben .....	35
5.3.1 Einbau und Kontern mit Vorspannung (empfohlene Einbauvariante) .....	35
5.3.2 Einbau und Kontern mit Anzugsmoment .....	35
5.4 Einbau mit direkter Verschraubung .....	35
5.5 Einbau mit Gelenkösen .....	36
5.5.1 Einbau und Kontern mit Vorspannung (empfohlene Einbauvariante) .....	36
5.5.2 Einbau und Kontern mit Anzugsmoment .....	36
<b>6 Elektrischer Anschluss</b> .....	38
6.1 Anschluss in Vierleiter-Technik .....	38
6.2 Kabelkürzung .....	38
6.3 Kabelverlängerung .....	39
6.4 EMV-Schutz .....	39
<b>7 Technische Daten</b> .....	40
<b>8 Abmessungen</b> .....	42
8.1 U9B mit Nennkraftbereich 50 N bis 200 N .....	42
8.2 U9B mit Nennkraftbereich 500 N bis 50 kN .....	42
8.3 Einbauhilfen .....	43

## Sicherheitshinweise

### Bestimmungsgemäßer Gebrauch

Die Kraftaufnehmer der Typen U9B sind für das Messen statischer und dynamischer Zug- und Druckkräfte zu verwenden. Jeder andere Gebrauch ist nicht bestimmungsgemäß.

Zur Gewährleistung eines sicheren Betriebes sind die Vorschriften der Montage- und Betriebsanleitung sowie die nachfolgenden Sicherheitsbestimmungen und die in den technischen Datenblättern mitgeteilten Daten unbedingt zu beachten. Zusätzlich sind die für den jeweiligen Anwendungsfall zu beachtenden Rechts- und Sicherheitsvorschriften zu beachten.

Die Kraftaufnehmer sind nicht zum Einsatz als Sicherheitsbauteile bestimmt. Bitte beachten Sie hierzu den Abschnitt „Zusätzliche Sicherheitsvorkehrungen“. Der einwandfreie und sichere Betrieb der Kraftaufnehmer setzt sachgemäßen Transport, fachgerechte Lagerung, Aufstellung und Montage sowie sorgfältige Bedienung voraus.

### Belastbarkeitsgrenzen

Beim Einsatz der Kraftaufnehmer sind die Angaben in den technischen Datenblättern unbedingt zu beachten. Insbesondere dürfen die jeweils angegebenen Maximalbelastungen keinesfalls überschritten werden. Nicht überschritten werden dürfen die in den technischen Datenblättern angegebenen

- Grenzkräfte
- Grenzquerkräfte
- Bruchkräfte
- Zulässigen dynamische Belastungen
- Temperaturgrenzen
- Grenzen der elektrischen Belastbarkeit

Beachten Sie bei der Zusammenschaltung mehrerer Kraftaufnehmer, dass die Last-/Kraftverteilung nicht immer gleichmäßig ist.

### Einsatz als Maschinenelemente

Die Kraftaufnehmer können als Maschinenelemente eingesetzt werden. Bei dieser Verwendung ist zu beachten, dass die Kraftaufnehmer zu Gunsten einer hohen Messempfindlichkeit nicht mit den im Maschinenbau üblichen Sicherheitsfaktoren konstruiert wurden. Beachten Sie hierzu den Abschnitt „Belastbarkeitsgrenzen“ und die technischen Daten.

## **Unfallverhütung**

Obwohl die angegebene Nennkraft im Zerstörungsbereich ein Mehrfaches vom Messbereichsendwert beträgt, müssen die einschlägigen Unfallverhütungsvorschriften der Berufsgenossenschaften berücksichtigt werden.

## **Zusätzliche Sicherheitsvorkehrungen**

Die Kraftaufnehmer können (als passive Aufnehmer) keine (sicherheitsrelevanten) Abschaltungen vornehmen. Dafür bedarf es weiterer Komponenten und konstruktiver Vorkehrungen, für die der Errichter und Betreiber der Anlage Sorge zu tragen hat.

Falls bei Bruch oder Fehlfunktion der Kraftaufnehmer Menschen oder Sachen zu Schaden kommen können, müssen vom Anwender geeignete zusätzliche Sicherheitsvorkehrungen getroffen werden, die zumindest den Anforderungen der einschlägigen Unfallverhütungsvorschriften genügen (z. B. automatische Notabschaltungen, Überlastsicherungen, Fanglaschen oder -ketten oder andere Absturzsicherungen).

Die das Messsignal verarbeitende Elektronik ist so zu gestalten, dass bei Ausfall des Messsignals keine Folgeschäden auftreten können.

## **Allgemeine Gefahren bei Nichtbeachten der Sicherheitshinweise**

Die Kraftaufnehmer entsprechen dem Stand der Technik und sind betriebssicher. Von den Aufnehmern können Gefahren ausgehen, wenn sie von ungeschultem Personal oder unsachgemäß montiert, aufgestellt, eingesetzt und bedient werden. Jede Person, die mit Aufstellung, Inbetriebnahme, Betrieb oder Reparatur eines Kraftaufnehmers beauftragt ist, muss die Montageanleitung und insbesondere die sicherheitstechnischen Hinweise gelesen und verstanden haben. Bei nicht bestimmungsgemäßem Gebrauch der Kraftaufnehmer, bei Nichtbeachtung der Montage- und Bedienungsanleitung, dieser Sicherheitshinweise oder sonstiger einschlägiger Sicherheitsvorschriften (Unfallverhütungsvorschriften der BG) beim Umgang mit den Kraftaufnehmern, können die Kraftaufnehmer beschädigt oder zerstört werden. Insbesondere bei Überlastungen kann es zum Bruch von Kraftaufnehmern kommen. Durch den Bruch eines Kraftaufnehmers können darüber hinaus Sachen oder Personen in der Umgebung des Kraftaufnehmers zu Schaden kommen.

Werden Kraftaufnehmer nicht ihrer Bestimmung gemäß eingesetzt, oder werden die Sicherheitshinweise oder die Vorgaben der Montage- oder Bedienungsanleitung außer Acht gelassen, kann es ferner zum Ausfall oder zu Fehlfunktionen der Kraftaufnehmer kommen, mit der Folge, dass (durch auf die Kraftaufnehmer einwirkende oder durch diese überwachte Lasten) Menschen oder Sachen zu Schaden kommen können.

Der Leistungs- und Lieferumfang des Aufnehmers deckt nur einen Teilbereich der Kraftmesstechnik ab, da Messungen mit (resistiven) DMS-Sensoren eine elektronische Signalverarbeitung voraussetzen. Sicherheitstechnische Belange der Kraftmesstechnik sind zusätzlich vom Anlagenplaner/Ausrüster/Betreiber so zu planen, zu realisieren und zu verantworten, dass Restgefahren minimiert werden. Jeweils existierende Vorschriften sind zu beachten.

### In diesem Dokument verwendete Kennzeichnungen

Die folgende Kennzeichnung weist auf eine *mögliche* gefährliche Situation hin, die – wenn die Sicherheitsbestimmungen nicht beachtet werden – Tod oder schwere Körperverletzung zur Folge *haben kann*.

#### **WARNUNG**

##### **Beschreibung einer möglicherweise gefährlichen Situation**

Maßnahmen zur Vermeidung/Abwendung der Gefahr

---

Die folgende Kennzeichnung weist auf eine *mögliche* gefährliche Situation hin, die – wenn die Sicherheitsbestimmungen nicht beachtet werden – leichte oder mittlere Körperverletzung zur Folge *haben kann*.

#### **VORSICHT**

##### **Beschreibung einer möglicherweise gefährlichen Situation**

Maßnahmen zur Vermeidung/Abwendung der Gefahr

---

Die folgende Kennzeichnung weist auf eine Situation hin, die – wenn die Sicherheitsbestimmungen nicht beachtet werden – Sachschäden zur Folge *haben kann*.

#### **HINWEIS**

*Beschreibung einer Situation, die zu Sachschäden führen kann*

---

Die folgende Kennzeichnung weist auf wichtige Informationen zum Produkt oder zur Handhabung des Produktes hin.



## **Wichtig**

### *Wichtige Hinweise*

Die folgende Kennzeichnung enthält Anwendungstipps oder andere für Sie nützliche Informationen.



## **Tipp**

### *Information/Anwendungshinweis*

## **Umbauten und Veränderungen**

Der Aufnehmer darf ohne unsere ausdrückliche Zustimmung weder konstruktiv noch sicherheitstechnisch verändert werden. Jede Veränderung schließt eine Haftung unsererseits für daraus resultierende Schäden aus.

## **Wartung**

Der Kraftaufnehmer U9B ist wartungsfrei.

## **Entsorgung**

Nicht mehr gebrauchsfähige Aufnehmer sind gemäß den nationalen und örtlichen Vorschriften für Umweltschutz und Rohstoffrückgewinnung getrennt von regulärem Hausmüll zu entsorgen.

Falls Sie weitere Informationen zur Entsorgung benötigen, wenden Sie sich bitte an die örtlichen Behörden oder an den Händler, bei dem Sie das Produkt erworben haben.

## **Qualifiziertes Personal**

Qualifiziertes Personal sind Personen, die mit Aufstellung, Montage, Inbetriebsetzung und Betrieb des Produktes vertraut sind und die über die ihrer Tätigkeit entsprechende Qualifikationen verfügen.

Dazu zählen Personen, die mindestens eine der drei folgenden Voraussetzungen erfüllen:

- Ihnen sind die Sicherheitskonzepte der Automatisierungstechnik bekannt und Sie sind als Projektpersonal damit vertraut.
- Sie sind Bedienungspersonal der Automatisierungsanlagen und im Umgang mit den Anlagen unterwiesen. Sie sind mit der Bedienung der in dieser Dokumentation beschriebenen Geräten und Technologien vertraut.

- Sie sind Inbetriebnehmer oder für den Service eingesetzt und haben eine Ausbildung absolviert, die Sie zur Reparatur der Automatisierungsanlagen befähigt. Außerdem haben Sie eine Berechtigung, Stromkreise und Geräte gemäß den Normen der Sicherheitstechnik in Betrieb zu nehmen, zu erden und zu kennzeichnen.

Bei der Verwendung sind zusätzlich die für den jeweiligen Anwendungsfall erforderlichen Rechts- und Sicherheitsvorschriften zu beachten. Sinngemäß gilt dies auch bei Verwendung von Zubehör.

Der Kraftaufnehmer ist nur von qualifiziertem Personal ausschließlich entsprechend der technischen Daten in Zusammenhang mit den Sicherheitsbestimmungen und Vorschriften einzusetzen.

## 1 Lieferumfang

- 1 Kraftaufnehmer U9B
- 1 Montageanleitung
- 1 Prüfprotokoll

## 2 Allgemeine Anwendungshinweise

Die Kraftaufnehmer der Typenreihe U9B sind für Messungen von Zug- und Druckkräften geeignet. Sie messen statische und dynamische Kräfte mit hoher Genauigkeit und verlangen daher eine umsichtige Handhabung. Besondere Aufmerksamkeit erfordern hierbei Transport und Einbau. Stöße oder Stürze können zu permanenten Schäden am Aufnehmer führen.

Die – insbesondere bei den Nennkräften bis 200 N – relativ dünnen Gehäusedeckel dürfen nicht beschädigt werden, sonst wird der Aufnehmer unbrauchbar, siehe Abschnitt 3.2 auf Seite 30.

Die Grenzen für die zulässigen mechanischen, thermischen und elektrischen Beanspruchungen sind in den Technischen Daten aufgeführt. Bitte berücksichtigen Sie diese unbedingt bei der Planung der Messanordnung, beim Einbau und letztendlich im Betrieb.

### 3 Aufbau und Wirkungsweise

#### 3.1 Aufnehmer

Der Messkörper ist eine Membran, auf der vier Dehnungsmessstreifen (DMS) so installiert sind, dass zwei gestaucht und zwei gedehnt werden. Durch die in Messrichtung wirkende Kraft wird die Membran mit den DMS elastisch verformt. Die DMS ändern proportional zu ihrer Längenänderung ihren ohmschen Widerstand und verstimmen die Wheatstone-Brücke. Liegt eine Brückenspeisespannung an, liefert die Schaltung ein Ausgangssignal, das proportional zur Widerstandsänderung ist und somit auch proportional zur aufgebrachten Kraft.

Die Kraft wird über zwei Gewindegelenke auf den Messkörper der U9B eingeleitet. Bei den kleinen Messbereichen bis 200 N ist eine Seite als Adapter ausgeführt, der über drei Schrauben (M3) mit dem Aufnehmer verbunden ist (siehe Abb. 3.3). Durch Lösen der Schrauben können Sie den Adapter entfernen und den Aufnehmer direkt montieren. Dadurch kann sich das Nullsignal um max. 2% ändern. Bei einer erneuten Montage des Adapters sollten die Schrauben mit einem Anzugsmoment von 0,75 N·m angezogen werden.

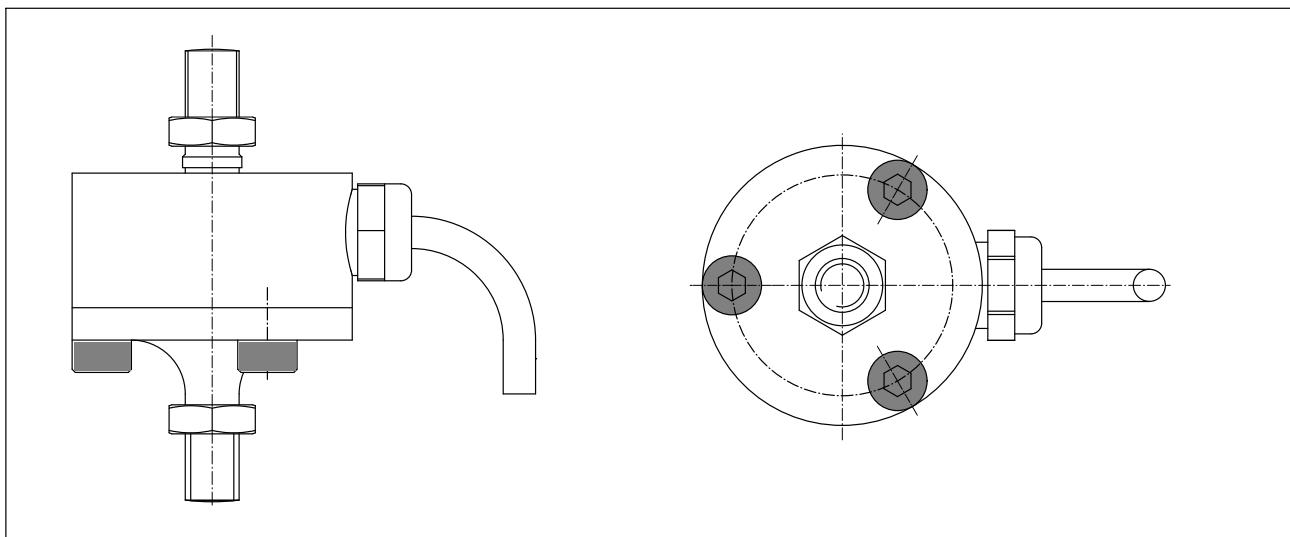


Abb. 3.3: Adapterbefestigung mit drei Schrauben

#### 3.2 DMS-Abdeckung

Zum Schutz der DMS sind die Kraftaufnehmer U9B mit einem dünnen Blech verschweißt. Dieses Verfahren bietet einen hohen Schutz der DMS gegen Umwelteinflüsse.

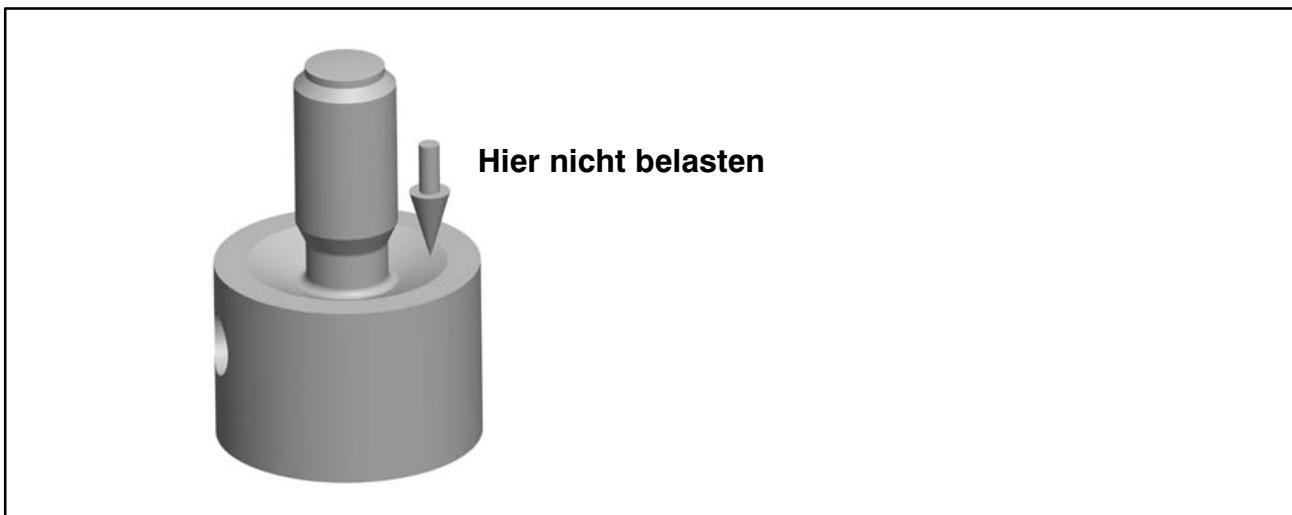


Abb. 3.4: Gehäusedeckel

### HINWEIS

*Die relativ dünnen Gehäusedeckel (speziell in den Messbereichen bis 200 N) des Aufnehmers dürfen nicht belastet werden. Die Grenzen für die zulässigen mechanischen, thermischen und elektrischen Beanspruchungen sind in den Technischen Daten aufgeführt. Sie müssen unbedingt eingehalten werden, sonst wird der Aufnehmer zerstört.*

## 4 Bedingungen am Einbauort

Schützen Sie den Aufnehmer vor Witterungseinflüssen wie beispielsweise Regen, Schnee, Eis und Salzwasser.

### 4.1 Umgebungstemperatur

Die Temperatureinflüsse auf das Nullsignal sowie auf den Kennwert sind kompensiert.

Um optimale Messergebnisse zu erzielen, müssen Sie den Nenntemperaturbereich einhalten. Am besten sind konstante, allenfalls sich langsam ändernde Temperaturen. Temperaturbedingte Messfehler entstehen durch einseitige Erwärmung (z. B. Strahlungswärme) oder Abkühlung. Ein Strahlungsschild und allseitige Wärmedämmung bewirken merkliche Verbesserungen. Sie dürfen aber keinen Kraftnebenschluss bilden.



#### Tipp

Handwärme kann eine einseitige Erwärmung des Aufnehmers erzeugen. Durch solche Temperaturgradienten ändert sich z. B. der Nullpunkt des Aufnehmers. Wir empfehlen daher, nach einer solchen Erwärmung ca. 15 Minuten bis zum Beginn der Messung zu warten, so dass sich das thermische Gleichgewicht wieder herstellen kann.

### 4.2 Feuchtigkeits- und Korrosionsschutz

Kraftaufnehmer der Serie U9B sind hermetisch gekapselt und deshalb sehr unempfindlich gegen Feuchtigkeit. Die Aufnehmer erreichen die Schutzklasse IP67 nach DIN EN 60259 (Prüfbedingungen: 0,5 Stunden unter 1 m Wassersäule). Trotzdem sollten die Kraftaufnehmer gegen dauerhafte Feuchteinwirkung geschützt werden.

Das Gehäuse des Aufnehmers ist vollständig aus nichtrostendem Stahl hergestellt. Der Aufnehmer muss gegen Chemikalien geschützt werden, die den Stahl des Aufnehmerkörpers oder das Kabel (Polyurethan, PUR) angreifen.

Bei Kraftaufnehmern aus nichtrostendem Stahl ist zu beachten, dass Säuren und alle Stoffe, die Ionen freisetzen, auch nichtrostende Stähle und deren Schweißnähte angreifen. Die dadurch evtl. auftretende Korrosion kann zum Ausfall des Kraftaufnehmers führen. In diesem Fall sind entsprechende Schutzmaßnahmen vorzusehen.

## HINWEIS

In das freie Ende des Anschlusskabels darf keine Feuchtigkeit eindringen. Andernfalls können sich die Kennwerte des Aufnehmers verändern und damit Fehlmessungen verursachen.

### 4.3 Ablagerungen

Staub, Schmutz und andere Fremdkörper dürfen sich nicht so ansammeln, dass sie einen Teil der Messkraft auf das Gehäuse umleiten und dadurch den Messwert verfälschen (Kraftnebenschluss).

### 4.4 Außendruck

Der Außendruck der Luft darf für die Aufnehmer mit Messbereichen  $\geq 500 \text{ N}$  zwischen 0 und 5 bar liegen. Beachten Sie bitte, dass Druckschwankungen den Nullpunkt verschieben können.

Nennkraft	N	kN							
		50...200*)	0,5	1	2	5	10	20	50
Nullpunktänderung bei einer Umgebungsdruckänderung um 10 mbar (bezogen auf die Nennkraft)	%	0,01	0,01	0,006	0,01	0,004	0,002	0,002	0,001

\*) bei Einsatz im Druckbereich 800 ... 1200 mbar

## 5 Mechanischer Einbau

### 5.1 Wichtige Vorkehrungen beim Einbau

- Behandeln Sie den Aufnehmer schonend.
- Es dürfen keine Schweißströme über den Aufnehmer fließen. Sollte diese Gefahr bestehen, so müssen Sie den Aufnehmer mit einer geeigneten niederohmigen Verbindung elektrisch überbrücken. Hierzu bietet z. B. HBM das hochflexible Erdungskabel EEK an, das oberhalb und unterhalb des Aufnehmers angeschraubt wird.
- Stellen Sie sicher, dass der Aufnehmer nicht überlastet werden kann.

#### **WARNUNG**

**Bei einer Überlastung des Aufnehmers besteht die Gefahr, dass der Aufnehmer bricht. Dadurch können Gefahren für das Bedienpersonal der Anlage auftreten, in die der Aufnehmer eingebaut ist.**

Treffen Sie geeignete Sicherungsmaßnahmen zur Vermeidung einer Überlastung oder zur Sicherung gegen sich daraus ergebende Gefahren.

### 5.2 Allgemeine Einbaurichtlinien

Die zu messenden Kräfte müssen möglichst genau in Messrichtung auf den Aufnehmer wirken. Torsions- und Biegemomente, außermittige Belastungen und Querkräfte können zu Messfehlern führen und bei Überschreitung der Grenzwerte den Aufnehmer zerstören. Störeinflüsse müssen durch geeignete Konstruktionselemente abgefangen werden, wobei diese Elemente keine Kräfte in Messrichtung des Aufnehmers aufnehmen dürfen.



#### **Wichtig**

*Die Kabelbefestigungsseite des Aufnehmers sollte immer direkt mit den starken kundenseitigen Kraftausleitungsbereichen verbunden sein. Achten Sie darauf, dass das Kabel so verlegt wird, dass möglichst kein Kraftnebenschluss durch das Kabel verursacht wird (z. B. durch das Gewicht oder die Steifigkeit des Kabels).*

## 5.3 Einbau mit Zug-/Druckstäben

Bei dieser Einbauvariante wird der Aufnehmer mit biegeweichen Zug-/Druckstäben an ein Konstruktionselement montiert und kann in Zug- und in Druckrichtung messen. Auch Wechselbelasten werden korrekt erfasst, wenn der Aufnehmer ohne axiales Spiel montiert ist. Für dynamische Wechselbelasten müssen die oberen und unteren Gewindeanschlussstücke bis über die maximale Betriebslast vorgespannt und dann gekontert werden.

### 5.3.1 Einbau und Kontern mit Vorspannung (empfohlene Einbauvariante)

5. Schrauben Sie den Aufnehmer in das Anschlussgewinde ein.
6. Spannen Sie den Aufnehmer auf 110% der Betriebskraft in Zugrichtung vor.
7. Ziehen Sie die Kontermutter handfest an.
8. Entlasten Sie den Aufnehmer.

### 5.3.2 Einbau und Kontern mit Anzugsmoment

1. Schrauben Sie den Aufnehmer in das Anschlussgewinde ein.
2. Ziehen Sie die Kontermutter mit dem in der folgenden Tabelle angegebenen Drehmoment an.

Nennkraft	Anzugsmoment (N·m)
50 N ... 1 kN	8
2 ... 20 kN	40
50 kN	200

### HINWEIS

*Beim Kontern darf das Anzugsmoment keinesfalls durch den Aufnehmer hindurch geleitet werden. Beachten Sie auch die Grenzwerte für Biegemomente und Querkräfte.*

Der Einbau mit Vorspannung ist dem Einbau mit einem definierten Anzugsmoment vorzuziehen.

## 5.4 Einbau mit direkter Verschraubung

Bei dieser Einbauvariante wird der Aufnehmer direkt an ein vorhandenes Konstruktionselement montiert und kann in Zug- und in Druckrichtung messen. Auch Wechselbelasten werden korrekt erfasst, wenn der Aufnehmer

ohne axiales Spiel montiert ist. Für dynamische Wechselbelasten müssen die Gewindeanschlüsse bis über die maximale Betriebskraft des Aufnehmers vorgespannt werden. Beachten Sie bei der Montage die in Abschnitt 5.3 angegebenen Anzugsmomente und Hinweise.

## HINWEIS

*Beim Kontern darf das Anzugsmoment keinesfalls durch den Aufnehmer hindurch geleitet werden. Beachten Sie auch die Grenzwerte für Biegemomente und Querkräfte.*

## 5.5 Einbau mit Gelenkösen

Gelenkösen verhindern die Einleitung von Torsionsmomenten und – bei Verwendung von zwei Gelenkösen – auch von Biegemomenten sowie Quer- und Schrägbelastungen in den Aufnehmer. Sie eignen sich für den Einsatz bei quasistatischer Belastung (Lastwechsel  $\leq 10$  Hz). Bei dynamischer Belastung mit höherer Frequenz sollten biegeweiche Zug-/Druckstäbe eingesetzt werden (siehe Abschnitt 5.3).

### 5.5.1 Einbau und Kontern mit Vorspannung (empfohlene Einbauvariante)

1. Schrauben Sie die Kontermutter des Aufnehmers ganz in das Anschlussgewinde ein.
2. Schrauben Sie die Gelenköse so weit wie möglich auf den Aufnehmer.
3. Drehen Sie die Gelenköse wieder 1 bis 2 Gewindegänge heraus und richten Sie sie aus.
4. Spannen Sie den Aufnehmer auf 110% der Betriebskraft in Zugrichtung vor.
5. Ziehen Sie die Kontermutter handfest an.
6. Entlasten Sie den Aufnehmer.

### 5.5.2 Einbau und Kontern mit Anzugsmoment

1. Schrauben Sie die Kontermutter des Aufnehmers ganz in das Anschlussgewinde ein.
2. Schrauben Sie die Gelenköse so weit wie möglich auf den Aufnehmer.
3. Drehen Sie die Gelenköse wieder 1 bis 2 Gewindegänge heraus und richten Sie sie aus.

4. Ziehen Sie die Kontermutter mit dem in der folgenden Tabelle angegebenen Drehmoment an.

Nennkraft	Anzugsmoment (N·m)
50 N ... 1 kN	8
2 ... 20 kN	40
50 kN	200

---

### HINWEIS

---

*Beim Konservieren darf das Anzugsmoment keinesfalls durch den Aufnehmer hindurch geleitet werden. Beachten Sie auch die Grenzwerte für Biegemomente und Querkräfte.*

---

## 6 Elektrischer Anschluss

Zur Messsignalverarbeitung können angeschlossen werden:

- Trägerfrequenz-Messverstärker
- Gleichspannungs-Messverstärker

die für DMS-Messsysteme ausgelegt sind.

Der Kraftaufnehmer U9B wird mit Vierleiter-Technik ausgeliefert.

### 6.1 Anschluss in Vierleiter-Technik

Der Aufnehmer wird mit einem 1,5 m langen Kabel mit freien Enden geliefert.

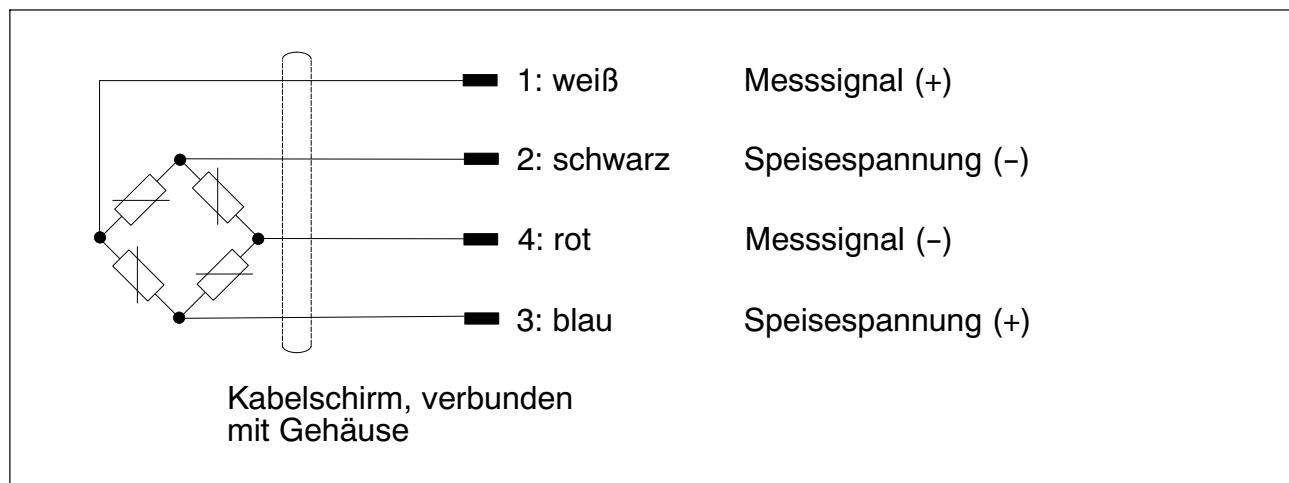


Abb. 6.1: Aufnehmer mit vieradrigem Anschlusskabel

Bei dieser Kabelbelegung ist bei Belastung des Aufnehmers in Druckrichtung die Ausgangsspannung am Messverstärker positiv. Falls Sie bei Druckbelastung des Aufnehmers eine negative Ausgangsspannung am Messverstärker benötigen, vertauschen Sie die beiden Messsignalleitungen.

Der Schirm des Anschlusskabels ist mit dem Aufnehmergehäuse verbunden. An Aufnehmer mit freiem Kabelende sind Stecker zu montieren, die den EMV-Richtlinien entsprechen. Die Schirmung ist dabei flächig aufzulegen. Bei anderen Anschlusstechniken ist im Litzenbereich eine EMV-feste Abschirmung vorzusehen, bei der ebenfalls die Schirmung flächig aufzulegen ist (siehe auch HBM-Greenline-Information, Druckschrift i1577).

### 6.2 Kabelkürzung

Das Kabel kann gekürzt werden, der Einfluss auf den Temperaturkoeffizienten des Kennwertes oder auf den Kennwert selbst ist gering.



## Wichtig

Bei Aufnehmern der Nennlast 50 N, 100 N und 200 N befinden sich am Kabelende unter einem farbigen Schrumpfschlauch Abgleichwiderstände (für den Kennwertabgleich), die auf einer Leiterplatte montiert sind. Soll das Kabel gekürzt werden, müssen Sie die Leiterplatte entsprechend der Beschriftung auf der Leiterplatte wieder in die Anschlussleitung einlöten.

## 6.3 Kabelverlängerung

Verwenden Sie nur abgeschirmte, kapazitätsarme Messkabel zur Verlängerung. Achten Sie auf eine einwandfreie Verbindung mit geringem Übergangswiderstand. Wir empfehlen, die Verlängerung in Sechsleiter-Schaltung auszuführen, um Veränderungen des Kennwertes auszuschließen.

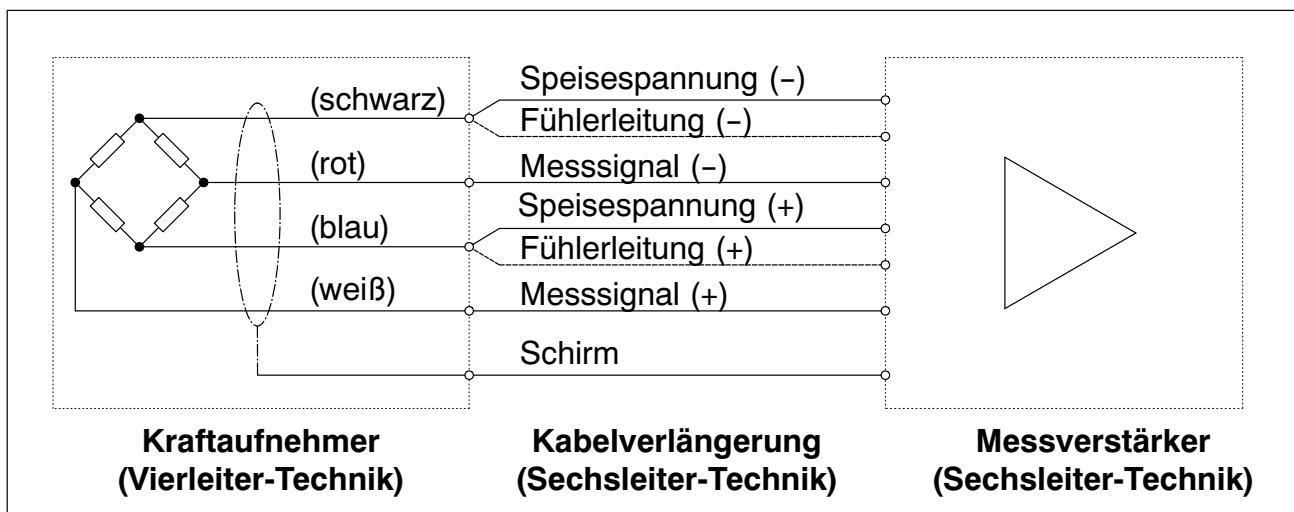


Abb. 6.2: Aufnehmeranschluss an Messverstärker in Sechsleiter-Technik

## 6.4 EMV-Schutz

Elektrische und magnetische Felder verursachen oft eine Einkopplung von Störspannungen in den Messkreis. Deshalb:

- Verwenden Sie nur abgeschirmte, kapazitätsarme Messkabel (HBM-Kabel erfüllen diese Bedingungen).
- Legen Sie die Messkabel nicht parallel zu Starkstrom- und Steuerleitungen. Falls das nicht möglich ist, schützen Sie das Messkabel, z. B. durch Stahlpanzerrohre.
- Meiden Sie Streufelder von Trafos, Motoren und Schützen.
- Erdern Sie Aufnehmer, Verstärker und Anzeigegerät nicht mehrfach.
- Schließen Sie alle Geräte der Messkette an den gleichen Schutzleiter an.

## 7 Technische Daten (VDI/VDE 2638)

Typ			U9B												
<b>Nennkraft</b>	$F_{\text{nom}}$	N	50	100	200										
		kN				0,5	1	2	5	10	20	50			
<b>Nennkennwert</b>	$C_{\text{nom}}$	mV/V				1									
<b>Genauigkeitsklasse</b>			0,5												
<b>Relative Kennwert-abweichung</b>	$d_C$	%	$\leq \pm 1$ bei Zug / $\leq \pm 2$ bei Druck												
<b>Relative Spannweite in unveränderter Einbaustellung</b>	$b_{\text{rg}}$	%	$\leq \pm 0,5$												
<b>Abweichung des Nullsignals</b>	$d_{s, 0}$	mV/V	$\pm 0,075$		$\pm 0,2$										
<b>Relative Umkehrspanne (bei 0,5 <math>F_{\text{nom}}</math>)</b>	$v_{0,5}$	%	$\leq \pm 0,5$												
<b>Relative Linearitätsabweichung</b>	$d_{\text{lin}}$	%	$\leq \pm 0,5$												
<b>Relatives Kriechen über 30 min</b>	$d_{\text{cr}F+E}$	%	$\leq \pm 0,2$												
<b>Temperaturinfluss auf den Kennwert pro 10 K</b> im Nenntemp.-bereich im Gebrauchstemperaturbereich	$TK_C$	%	$\leq \pm 0,5$												
			$\leq \pm 0,8$												
<b>Temperaturinfluss auf das Nullsignal pro 10K</b> im Nenntemp.-bereich im Gebrauchstemperaturbereich	$TK_0$	%	$\leq \pm 0,5$												
			$\leq \pm 0,8$												
<b>Ausgangswiderstand</b>	$R_a$	$\Omega$	300 ... 400		<350										
<b>Eingangswiderstand</b>	$R_e$	$\Omega$	>345		300 ... 400										
<b>Isolationswiderstand</b>	$R_{\text{is}}$	$G\Omega$	$> 10^9$												
<b>Referenzspeisespannung</b>	$U_{\text{ref}}$	V	5												
<b>Gebrauchsbereich der Speisespannung</b>	$B_{U, G}$	V	0,5 ... 12												
<b>Referenztemperatur</b>	$T_{\text{ref}}$	$^{\circ}\text{C}$	+23												
<b>Nenntemperaturbereich</b>	$B_{T, \text{nom}}$	$^{\circ}\text{C}$	-10 ... +70												
<b>Gebrauchstemperaturbereich</b>	$B_{T, G}$	$^{\circ}\text{C}$	-30 ... +85												
<b>Lagerungstemperaturbereich</b>	$B_{T, S}$	$^{\circ}\text{C}$	-30 ... +85												
<b>Maximale Gebrauchs-kraft</b>	$(F_G)$	% v. $F_{\text{nom}}$	200		120										
<b>Bruchkraft</b>	$(F_B)$		>200												
<b>Statische Grenzquer-kraft 1)</b>	$(F_Q)$		40		20										
<b>Nennmessweg</b> $\pm 15\%$	$s_{\text{nom}}$	mm	<0,1		0,04	0,06	0,09	0,11	0,13						

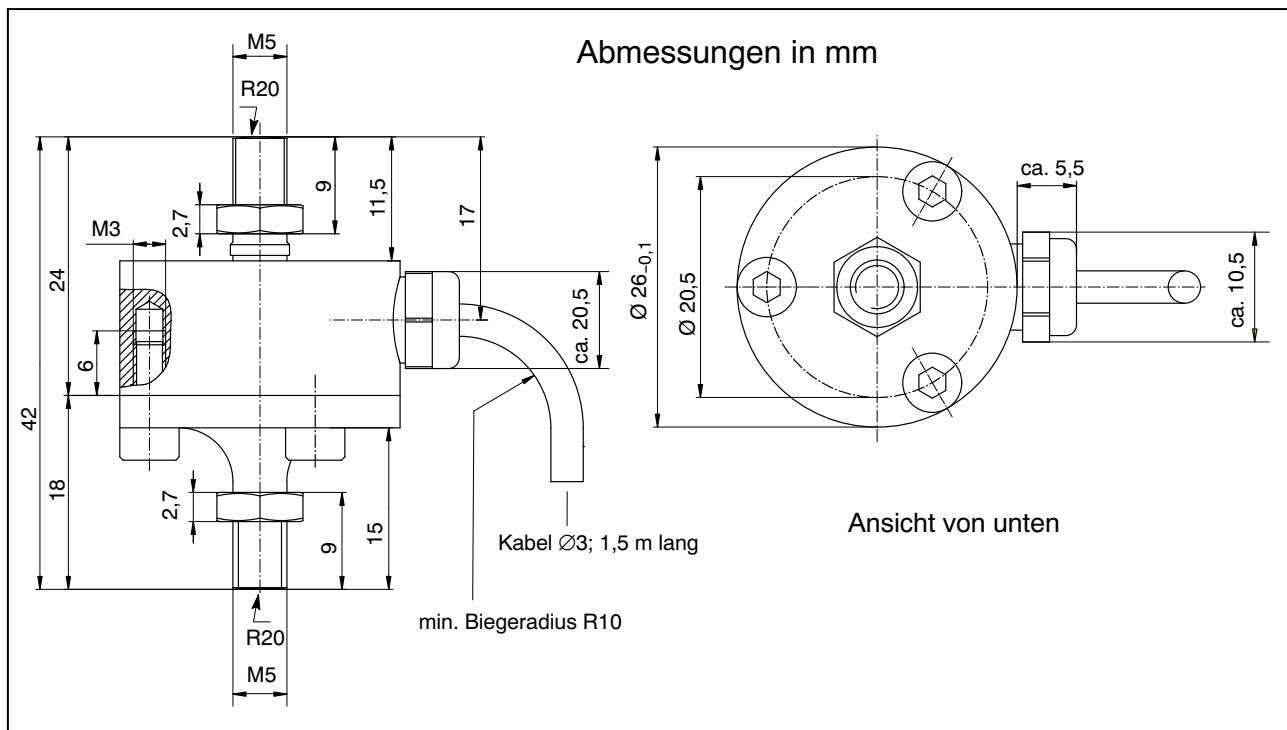
<sup>1)</sup> bezogen auf einen Krafteinleitungspunkt 2 mm über der Membran

## Technische Daten, Fortsetzung

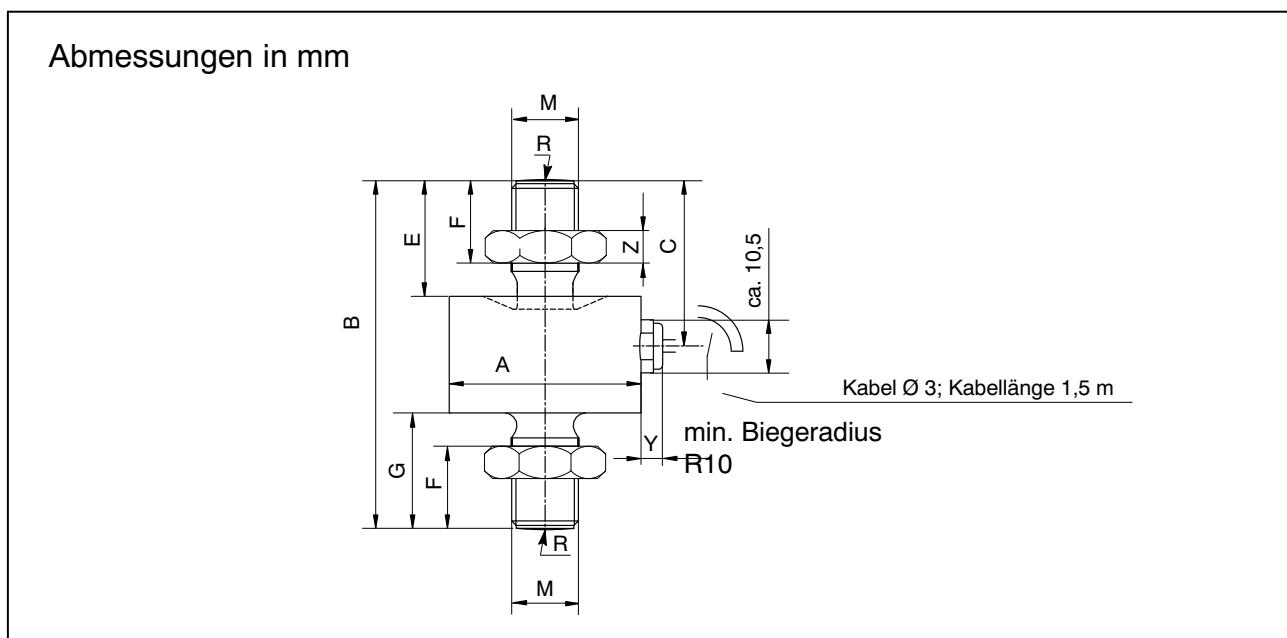
Nennkraft	$F_{\text{nom}}$	N	50	100	200															
		kN				0,5	1	2	5	10	20	50								
Grundresonanzfrequenz ± 15%	$f_G$	kHz	7,3	10	15,7	15,5	23,7	18,7	20	23	27,8	20								
Zulässige Schwing- beanspruchung (Schwingbreite nach DIN 50100)	$F_{\text{rb}}$	% v. $F_{\text{nom}}$	70									40								
Gewicht, ca.	g	75			100							400								
Schutzart nach DIN EN 60529		IP67																		
Kabellänge	m	1,5																		

## 8 Abmessungen

### 8.1 U9B mit Nennkraftbereich 50 N bis 200 N



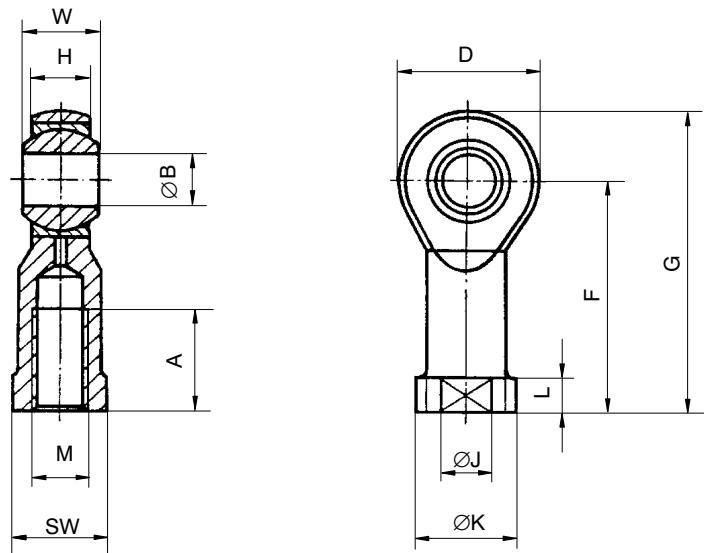
### 8.2 U9B mit Nennkraftbereich 500 N bis 50 kN



Nennkraft	A <sub>-0,1</sub>	B	C	E	F	G	M	R	Y	Z
500 N ... 1 kN	26	44,5	20,5	13	9,5	13,5	M5	20	ca. 5,5	2,7
2 ... 20 kN	26	60	28,5	21	16	21	M10	40	ca. 5,5	5
50 kN	46	84	40	28	21,5	28	M16 x 1,5	80	ca. 5,5	8

### 8.3 Einbauhilfen

Gelenköse ZGW, rostfrei (Zubehör)



Für Nennkraft	A	B <sup>H7</sup>	D	F	G	H	J	K	L	M	SW	W
50 N ... 1 kN	10	5	18	27	36	6	9	11	4	M5	9	8
2 ... 20 kN	20	10	28	43	57	10,5	15	19	6,5	M10	17	14
50 kN	28	16	42	64	85	15	22	27	8	M16x1,5	22	21



Sommaire	Page
<b>Consignes de sécurité .....</b>	<b>46</b>
<b>1 Étendue de la livraison .....</b>	<b>51</b>
<b>2 Conseils d'utilisation généraux .....</b>	<b>51</b>
<b>3 Conception et fonctionnement .....</b>	<b>52</b>
3.1 Capteur .....	52
3.2 Recouvrement de jauge .....	52
<b>4 Conditions environnantes à respecter .....</b>	<b>54</b>
4.1 Température ambiante .....	54
4.2 Protection contre l'humidité et la corrosion .....	54
4.3 Dépôts .....	55
4.4 Pression extérieure .....	55
<b>5 Montage mécanique .....</b>	<b>56</b>
5.1 Précautions importantes lors du montage .....	56
5.2 Directives de montage générales .....	56
5.3 Montage avec des poutres en tension/compression .....	57
5.3.1 Montage avec précontrainte et blocage par contre-écrou (variante de montage recommandée) .....	57
5.3.2 Montage et blocage par contre-écrou avec couple de serrage .....	57
5.4 Montage avec raccord à vis direct .....	58
5.5 Montage avec anneaux à rotule .....	58
5.5.1 Montage avec précontrainte et blocage par contre-écrou (variante de montage recommandée) .....	58
5.5.2 Montage et blocage par contre-écrou avec couple de serrage .....	59
<b>6 Raccordement électrique .....</b>	<b>60</b>
6.1 Raccordement en technique 4 fils .....	60
6.2 Raccourcissement de câble .....	61
6.3 Rallonge de câble .....	61
6.4 Protection CEM .....	61
<b>7 Caractéristiques techniques .....</b>	<b>63</b>
<b>8 Dimensions .....</b>	<b>65</b>
8.1 U9B avec plage de force nominale de 50 N à 200 N .....	65
8.2 U9B avec plage de force nominale de 500 N à 50 kN .....	65
8.3 Accessoires de montage .....	66

## Consignes de sécurité

### Utilisation conforme

Les capteurs de force de type U9B doivent être utilisés pour mesurer des forces statiques et dynamiques en traction et en compression. Toute autre utilisation est considérée non conforme.

Pour garantir un fonctionnement sûr, il faut impérativement respecter les instructions de la notice de montage et du manuel d'emploi, de même que les consignes de sécurité ci-après et les données indiquées dans les caractéristiques techniques. De plus, il convient, pour chaque cas particulier, de respecter les règlements et consignes de sécurité correspondants.

Les capteurs de force ne sont pas destinés à être mis en œuvre comme éléments de sécurité. Reportez-vous à ce sujet au paragraphe "Mesures de sécurité supplémentaires". Afin de garantir un fonctionnement parfait et en toute sécurité des capteurs de force, il convient de veiller à un transport, un stockage, une installation et un montage appropriés et d'assurer un maniement scrupuleux.

### Limites de capacité de charge

Lors de l'utilisation des capteurs de force, respecter impérativement les données fournies dans les caractéristiques techniques. Les charges maximales indiquées ne doivent notamment en aucun cas être dépassées. Il ne faut pas dépasser les valeurs indiquées dans les caractéristiques techniques pour les

- forces limites,
- forces transverses limites,
- forces de rupture,
- charges dynamiques admissibles,
- limites de température,
- limites de charge électrique.

En cas de branchement de plusieurs capteurs de force, il faut noter que la répartition des charges / des forces n'est pas toujours uniforme.

### Utilisation en tant qu'éléments de machine

Les capteurs de force peuvent être utilisés en tant qu'éléments de machine. Dans ce type d'utilisation, il convient de noter que les capteurs de force ne peuvent pas présenter les facteurs de sécurité habituels en construction mécanique car l'accent est mis sur la sensibilité élevée. Reportez-vous à ce sujet au paragraphe "Limites de capacité de charge" et aux caractéristiques techniques.

## Prévention des accidents

Bien que la force nominale indiquée dans la plage de destruction corresponde à un multiple de la pleine échelle, il est impératif de respecter les directives pour la prévention des accidents du travail éditées par les caisses professionnelles d'assurance accident.

## Mesures de sécurité supplémentaires

Les capteurs de force ne peuvent déclencher (en tant que capteurs passifs) aucun arrêt (relatif à la sécurité). Il faut pour cela mettre en œuvre d'autres composants et procéder à des mesures constructives, tâches qui incombent à l'installateur et à l'exploitant de l'installation.

Si les capteurs de force risquent de blesser des personnes ou endommager des biens suite à une rupture ou un dysfonctionnement, l'utilisateur doit prendre des mesures de sécurité supplémentaires appropriées afin de répondre au moins aux exigences des directives pour la prévention des accidents du travail (par ex. dispositifs d'arrêt automatiques, limiteurs de charge, lanières ou chaînes de sécurité ou tout autre dispositif anti-chute).

L'électronique traitant le signal de mesure doit être conçue de manière à empêcher tout endommagement consécutif à une panne du signal.

## Risques généraux en cas de non-respect des consignes de sécurité

Les capteurs de force correspondent au niveau de développement technologique actuel et présentent une parfaite sécurité de fonctionnement. Les capteurs peuvent représenter un danger s'ils sont montés, installés, utilisés et manipulés par du personnel non qualifié sans tenir compte des consignes de sécurité. Toute personne chargée de l'installation, de la mise en service, de l'utilisation ou de la réparation d'un capteur de force doit impérativement avoir lu et compris la notice de montage et notamment les informations relatives à la sécurité. En cas d'utilisation non conforme des capteurs de force, de non-respect de la notice de montage et du manuel d'emploi, ainsi que des présentes consignes de sécurité ou de toute autre consigne de sécurité applicable (par ex. les directives pour la prévention des accidents du travail éditées par les caisses professionnelles d'assurance accident) pour l'usage des capteurs de force, les capteurs de force peuvent être endommagés ou détruits. En cas de surcharges notamment, les capteurs de force peuvent se briser. En outre, la rupture d'un capteur de force peut endommager des biens ou blesser des personnes se trouvant à proximité du capteur de force.

Si les capteurs de force sont utilisés pour un usage non conforme ou si les consignes de sécurité ou encore les prescriptions de la notice de montage ou du manuel d'emploi sont ignorées, cela peut également entraîner une panne ou des dysfonctionnements des capteurs de force qui peuvent à leur tour pro-

voquer des préjudices corporels ou matériels (de par les charges agissant sur les capteurs de force ou celles surveillées par ces derniers).

Les performances du capteur et l'étendue de la livraison ne couvrent qu'une partie des techniques de mesure de force car les mesures effectuées avec des capteurs à jauge (résistifs) supposent l'emploi d'un traitement de signal électronique. La sécurité dans le domaine de la technique de mesure de force doit également être conçue, mise en œuvre et prise en charge par l'ingénieur/le constructeur/l'exploitant de manière à minimiser les dangers résiduels. Les dispositions correspondantes en vigueur doivent être respectées.

Le marquage suivant signale un risque *potentiel* qui – si les dispositions relatives à la sécurité ne sont pas respectées – *peut avoir* pour conséquence de graves blessures corporelles, voire la mort.

---

### AVERTISSEMENT

#### **Description d'une situation potentiellement dangereuse**

Mesures pour éviter/prévenir le danger

---

Le marquage suivant signale un risque *potentiel* qui – si les dispositions relatives à la sécurité ne sont pas respectées – *peut avoir* pour conséquence des blessures corporelles de gravité minime ou moyenne.

---

### ATTENTION

#### **Description d'une situation potentiellement dangereuse**

Mesures pour éviter/prévenir le danger

---

Le marquage suivant signale une situation qui – si les dispositions relatives à la sécurité ne sont pas respectées – *peut avoir* pour conséquence des dégâts matériels.

---

### **NOTE**

*Description d'une situation pouvant causer des dégâts matériels*

---

Le marquage suivant signale que des informations importantes concernant le produit ou sa manipulation sont fournies.



### **Important**

*Remarques importantes*

Le marquage suivant est associé à des conseils d'utilisation ou autres informations utiles.



### **Tipp**

Information/Conseil d'utilisation

## **Transformations et modifications**

Il est interdit de modifier le capteur sur le plan conceptuel ou celui de la sécurité sans accord explicite de notre part. Nous ne pourrons en aucun cas être tenus responsables des dommages qui résulteraient d'une modification quelconque.

## **Entretien**

Le capteur de force U9B est sans entretien.

## **Élimination des déchets**

Conformément aux réglementations nationales et locales en matière de protection de l'environnement et de recyclage, les capteurs hors d'usage doivent être éliminés séparément des ordures ménagères normales.

Pour plus d'informations sur l'élimination d'appareils, consultez les autorités locales ou le revendeur auprès duquel vous avez acheté le produit en question.

## **Personnel qualifié**

Sont considérées comme personnel qualifié les personnes familiarisées avec l'installation, le montage, la mise en service et l'exploitation du produit, et disposant des qualifications correspondantes.

En font partie les personnes remplissant au moins une des trois conditions suivantes :

- Vous connaissez les concepts de sécurité de la technique d'automatisation et vous les maîtrisez en tant que chargé de projet.

- Vous êtes opérateur des installations d'automatisation et avez été formé pour pouvoir utiliser les installations. Vous savez comment utiliser les appareils et technologies décrits dans le présent document.
- En tant que personne chargée de la mise en service ou de la maintenance, vous disposez d'une formation vous autorisant à réparer les installations d'automatisation. Vous êtes en outre autorisé à mettre en service, mettre à la terre et marquer des circuits électriques et appareils conformément aux normes de la technique de sécurité.

De plus, il convient, pour chaque cas particulier, de respecter les règlements et consignes de sécurité correspondants. Ceci s'applique également à l'utilisation des accessoires.

Le capteur de force doit uniquement être manipulé par du personnel qualifié conformément aux caractéristiques techniques et aux consignes de sécurité.

## 1 Étendue de la livraison

- 1 capteur de force U9B
- 1 notice de montage
- 1 protocole d'essai

## 2 Conseils d'utilisation généraux

Les capteurs de force de type U9B sont adaptés pour des mesures de forces en traction et en compression. Ils mesurent les forces dynamiques et statiques avec une précision élevée et doivent donc être maniés avec précaution. Dans ce cadre, le transport et le montage doivent être réalisés avec un soin particulier. Les chocs et les chutes risquent de provoquer un endommagement irréversible du capteur.

Le couvercle du boîtier, relativement fin, notamment pour les forces nominales jusqu'à 200 N, ne doit pas être endommagé sous peine de rendre le capteur inutilisable. Voir paragraphe 3.2 à la page 52.

Les limites des sollicitations mécaniques, thermiques et électriques autorisées sont indiquées dans les caractéristiques techniques. Veuillez en tenir compte lors de la conception de l'agencement de mesure, lors du montage et en fonctionnement.

### 3 Conception et fonctionnement

#### 3.1 Capteur

Le corps d'épreuve est constitué d'une membrane sur laquelle sont installées quatre jauge d'extensométrie de façon à ce que deux soient allongées et deux soient comprimées. La force agissant dans la direction de mesure déforme la membrane de façon élastique et, par conséquent, les jauge. La résistance ohmique des jauge change alors de façon proportionnelle à la variation de longueur et déséquilibre ainsi le pont de Wheatstone. En présence d'une tension d'alimentation de pont, le circuit délivre un signal de sortie proportionnel à la variation de résistance et ainsi également proportionnel à la force appliquée.

La force est introduite sur le corps d'épreuve du U9B par l'intermédiaire de deux boulons filetés. Pour les petites étendues de mesure jusqu'à 200 N, un côté sert d'adaptateur et est relié au capteur par trois vis (M3) (voir Fig. 3.1). En desserrant les vis, il est possible de retirer l'adaptateur et de monter directement le capteur. Cela peut modifier le zéro de 2% maxi. En cas de remontage de l'adaptateur, serrer les vis à un couple de 0,75 N·m.

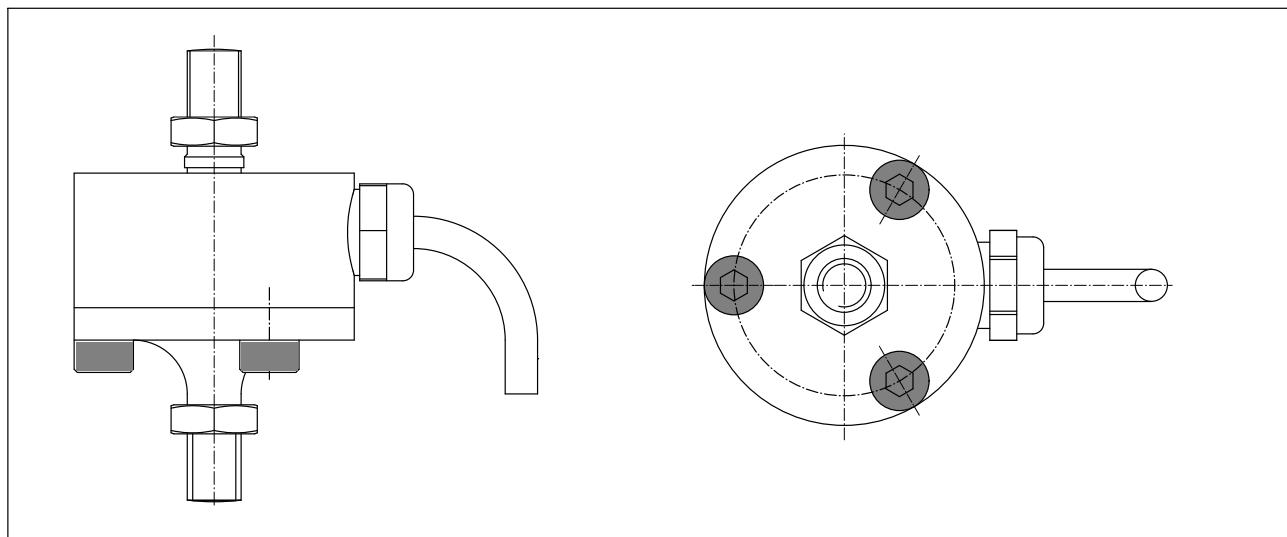


Fig. 3.1 : Fixation de l'adaptateur avec trois vis

#### 3.2 Recouvrement de jauge

Afin de protéger les jauge d'extensométrie, les capteurs de force U9B sont soudés à une fine plaque. Ce procédé offre une grande protection des jauge contre les influences ambiantes.

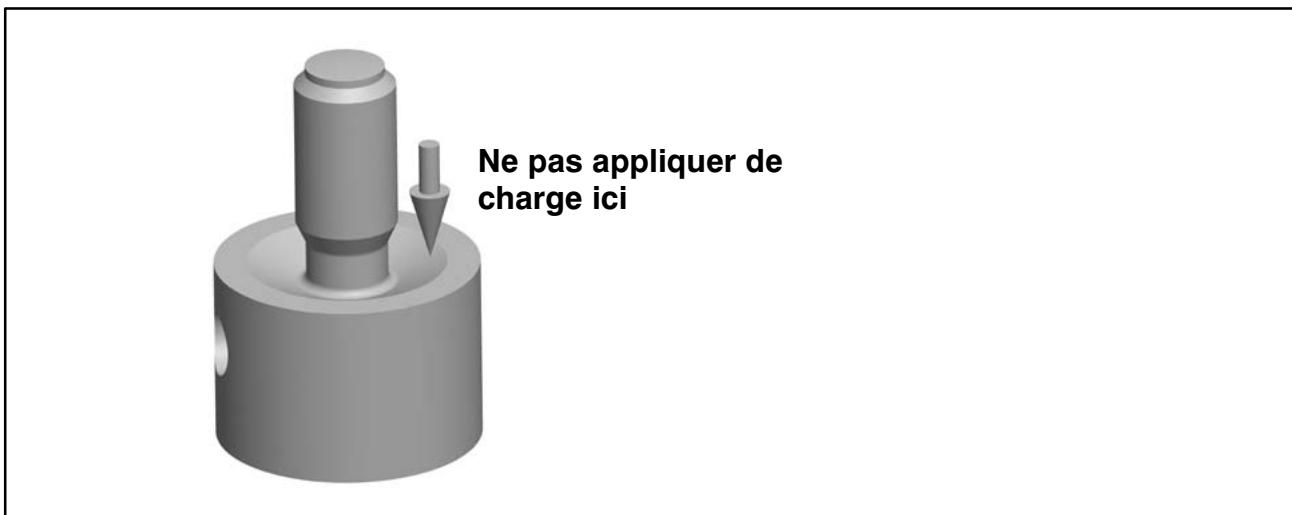


Fig. 3.2 : Couvercle du boîtier

### NOTE

*Le couvercle du boîtier du capteur, relativement fin (en particulier pour les étendues de mesure jusqu'à 200 N), ne doit pas être chargé. Les limites des sollicitations mécaniques, thermiques et électriques autorisées sont indiquées dans les caractéristiques techniques. Elles doivent impérativement être respectées. Sinon, le capteur sera détruit.*

## 4 Conditions environnantes à respecter

Protéger le capteur des intempéries, telles que la pluie, la neige, le gel et l'eau salée.

### 4.1 Température ambiante

L'influence de la température sur le zéro et la sensibilité est compensée.

Il convient de respecter la plage nominale de température pour obtenir de meilleurs résultats de mesure. Le mieux est d'avoir des températures constantes ou, au pire, qui changent lentement. Les erreurs de mesure liées à la température sont causées par un échauffement, tel qu'une chaleur rayonnante, ou un refroidissement unilatéral. Un blindage anti-rayonnement et une isolation thermique de tous les côtés permettent une nette amélioration, mais ils ne doivent pas former un shunt.



#### Tipp

La chaleur des mains peut engendrer un réchauffement du capteur sur un seul côté. De tels gradients de température modifient par exemple le point zéro du capteur. C'est pourquoi, après un tel échauffement, nous conseillons d'attendre environ 15 minutes avant de commencer la mesure pour que l'équilibre thermique puisse se rétablir.

### 4.2 Protection contre l'humidité et la corrosion

Les capteurs de force de la série U9B sont fermés hermétiquement et sont donc particulièrement insensibles à l'humidité. Les capteurs atteignent la classe de protection IP67 selon DIN EN 60259 (conditions d'essai : 0,5 heure sous 1 m de colonne d'eau). Les capteurs de force doivent toutefois être protégés contre une présence permanente d'humidité.

Le boîtier du capteur est entièrement constitué d'acier inoxydable. Le capteur doit être protégé contre les produits chimiques susceptibles d'attaquer l'acier du corps du capteur ou le câble (polyuréthane, PUR).

Pour les capteurs de force en acier inoxydable, il faut noter que les acides et toutes les substances libérant des ions attaquent également les aciers inoxydables et leurs cordons de soudure. La corrosion éventuelle qui peut en résulter est susceptible d'entraîner la défaillance du capteur de force. Dans ce cas, il faut prévoir des mesures de protection appropriées.

**NOTE**

Aucune humidité ne doit pénétrer dans l'extrémité libre du câble de liaison. Si non, cela peut modifier les valeurs caractéristiques du capteur et conduire ainsi à des mesures erronées.

### 4.3 Dépôts

La poussière, la saleté et autres corps étrangers ne doivent pas s'accumuler sous peine de dévier une partie de la force de mesure sur le boîtier et ainsi de fausser la valeur de mesure (shunt).

### 4.4 Pression extérieure

Pour les capteurs avec des étendues de mesure  $\geq 500$  N, la pression extérieure de l'air doit être comprise entre 0 et 5 bars. Noter que des modifications de pression peuvent entraîner un décalage du point zéro.

Force nominale		N	kN						
		50...200*)	0,5	1	2	5	10	20	50
Variation du point zéro pour un changement de pression ambiante de 10 mbars (rapportée à la force nominale)	%	0,01	0,01	0,006	0,01	0,004	0,002	0,002	0,001

\*) Pour une utilisation dans la plage de pression de 800 à 1200 mbars

## 5 Montage mécanique

### 5.1 Précautions importantes lors du montage

- Manipuler le capteur avec précaution.
- Aucun courant de soudage ne doit traverser le capteur. Si cela risque de se produire, le capteur doit être shunté électriquement à l'aide d'une liaison de basse impédance appropriée. HBM propose par ex. à cet effet le câble de mise à la terre EEK extrêmement flexible qui se visse au-dessus et en dessous du capteur.
- S'assurer que le capteur ne peut pas être surchargé.

#### AVERTISSEMENT

**En cas de surcharge du capteur, ce dernier risque de se briser. Cela peut être dangereux pour les opérateurs de l'installation dans laquelle le capteur est monté.**

Prendre des mesures de protection appropriées pour éviter toute surcharge ou pour se protéger des risques qui pourraient en découler.

### 5.2 Directives de montage générales

Les forces à mesurer doivent, autant que possible, agir précisément sur le capteur dans le sens de la mesure. Les moments de torsion et de flexion, les charges excentrées et les forces transverses risquent d'entraîner des erreurs de mesure et de détruire le capteur lors d'un dépassement des valeurs limites. Les influences perturbatrices doivent être empêchées par des éléments de construction appropriés, ces éléments ne devant toutefois pas capter de forces dans le sens de mesure du capteur.



#### **Important**

*Le côté de fixation du câble du capteur doit toujours être relié directement aux zones de transfert de force rigides côté client. Veiller à ce que le câble soit posé de façon à ce qu'il engendre le moins de shunt possible (par ex. de par son poids ou la rigidité du câble).*

## 5.3 Montage avec des poutres en tension/compression

Dans cette variante de montage, le capteur est monté sur un élément de construction par l'intermédiaire de poutres en tension/compression pliables et peut mesurer les forces dans le sens de la traction et de la compression. Même les charges alternées sont détectées correctement si le capteur est monté sans jeu axial. Pour les charges alternées dynamiques, les pièces de raccord filetées supérieures et inférieures doivent être préchargées jusqu'à plus de la charge de fonctionnement maximale, puis être bloquées par contre-écrou.

### 5.3.1 Montage avec précontrainte et blocage par contre-écrou (variante de montage recommandée)

5. Visser le capteur dans le taraudage.
6. Précharger le capteur dans le sens de traction à 110% de la force de travail.
7. Serrer le contre-écrou à la main.
8. Décharger le capteur.

### 5.3.2 Montage et blocage par contre-écrou avec couple de serrage

1. Visser le capteur dans le taraudage.
2. Serrer le contre-écrou au couple indiqué dans le tableau suivant.

Force nominale	Couple de serrage (N·m)
50 N ... 1 kN	8
2 ... 20 kN	40
50 kN	200

#### NOTE

*Lors du blocage par contre-écrou, le couple de serrage ne doit en aucun cas traverser le capteur. Respecter également les valeurs limites pour les moments de flexion et les forces transverses.*

Il est conseillé de privilégier le montage avec précontrainte au montage avec un couple de serrage défini.

## 5.4 Montage avec raccord à vis direct

Dans cette variante de montage, le capteur est monté directement sur un élément de construction existant et peut mesurer les forces dans le sens de la traction et de la compression. Même les charges alternées sont détectées correctement si le capteur est monté sans jeu axial. Pour les charges alternées dynamiques, les pièces de raccord filetées doivent être préchargées jusqu'à plus de la force de travail maximale du capteur. Lors du montage, respecter les consignes et les couples de serrage indiqués au paragraphe 5.3.

### NOTE

*Lors du blocage par contre-écrou, le couple de serrage ne doit en aucun cas traverser le capteur. Respecter également les valeurs limites pour les moments de flexion et les forces transverses.*

## 5.5 Montage avec anneaux à rotule

L'emploi d'anneaux à rotule permet d'éviter que des moments de torsion et, en cas d'utilisation de deux anneaux à rotule, des moments de flexion ainsi que des charges transverses et obliques ne pénètrent dans le capteur. Les anneaux à rotule conviennent pour un usage avec une charge quasi-statique (charge alternée  $\leq 10$  Hz). En cas de charge dynamique à une fréquence supérieure, il est conseillé d'utiliser des poutres en tension/compression pliables (voir paragraphe 5.3).

### 5.5.1 Montage avec précontrainte et blocage par contre-écrou (variante de montage recommandée)

1. Visser le contre-écrou du capteur à fond dans le taraudage.
2. Visser l'anneau à rotule au maximum sur le capteur.
3. Dévisser ensuite l'anneau à rotule d'un à deux pas de vis et l'aligner.
4. Précharger le capteur dans le sens de traction à 110% de la force de travail.
5. Serrer le contre-écrou à la main.
6. Décharger le capteur.

### 5.5.2 Montage et blocage par contre-écrou avec couple de serrage

1. Visser le contre-écrou du capteur à fond dans le taraudage.
2. Visser l'anneau à rotule au maximum sur le capteur.
3. Dévisser ensuite l'anneau à rotule d'un à deux pas de vis et l'aligner.
4. Serrer le contre-écrou au couple indiqué dans le tableau suivant.

Force nominale	Couple de serrage (N·m)
50 N ... 1 kN	8
2 ... 20 kN	40
50 kN	200

#### NOTE

*Lors du blocage par contre-écrou, le couple de serrage ne doit en aucun cas traverser le capteur. Respecter également les valeurs limites pour les moments de flexion et les forces transverses.*

## 6 Raccordement électrique

Pour traiter les signaux de mesure, il est possible de raccorder :

- des amplificateurs à fréquence porteuse,
- des amplificateurs à courant continu,

convenant aux systèmes de mesure à jauge d'extensométrie.

Le capteur de force U9B est livré en technique quatre fils.

### 6.1 Raccordement en technique 4 fils

Le capteur est fourni avec un câble de 1,5 m à extrémités libres.

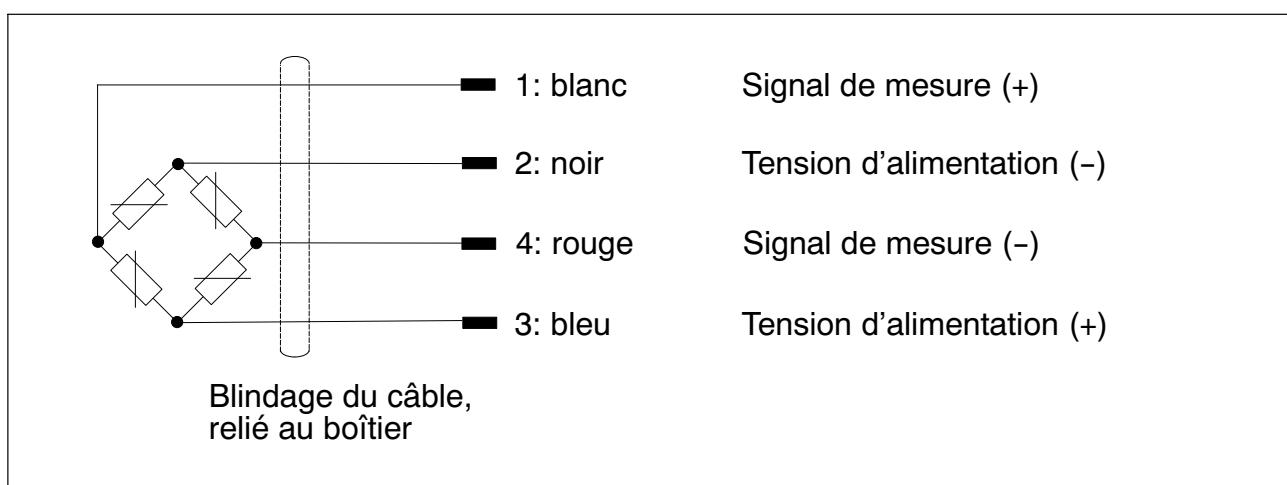


Fig. 6.1 Capteur avec câble de liaison à quatre fils

Avec ce code de câblage, la tension de sortie de l'amplificateur de mesure est positive lorsque le capteur est sollicité en compression. S'il est nécessaire d'avoir une tension de sortie négative de l'amplificateur de mesure lorsque le capteur est sollicité en compression, il suffit d'intervertir les deux câbles de signaux de mesure.

Le blindage du câble de liaison est relié au boîtier du capteur. Monter des connecteurs mâles conformes aux directives CEM sur les capteurs à extrémités libres. Le blindage doit alors être posé en nappe. Pour les autres techniques de raccordement, il faut prévoir un blindage conforme CEM dans la zone des fils torsadés, celui-ci devant également être posé en nappe (voir aussi les informations Greenline de HBM, brochure i1577).

## 6.2 Raccourcissement de câble

Il est possible de raccourcir le câble car cela a peu d'influence sur le coefficient de température de la sensibilité ou sur la sensibilité elle-même.



### Important

*Sur les capteurs de charge nominale de 50 N, 100 N et 200 N, l'extrémité de câble est dotée, sous une gaine thermorétractable, de résistances d'équilibrage (pour l'équilibrage de la sensibilité) montées sur un circuit imprimé. Si le câble doit être raccourci, il faut ressoudler le circuit imprimé au fil de liaison conformément à l'inscription figurant sur le circuit imprimé.*

## 6.3 Rallonge de câble

Utiliser uniquement des câbles de mesure blindés de faible capacité comme rallonges. Veiller à obtenir une connexion parfaite avec une faible résistance de contact. Nous recommandons de réaliser la rallonge en liaison six fils afin d'éviter toute modification de la sensibilité.

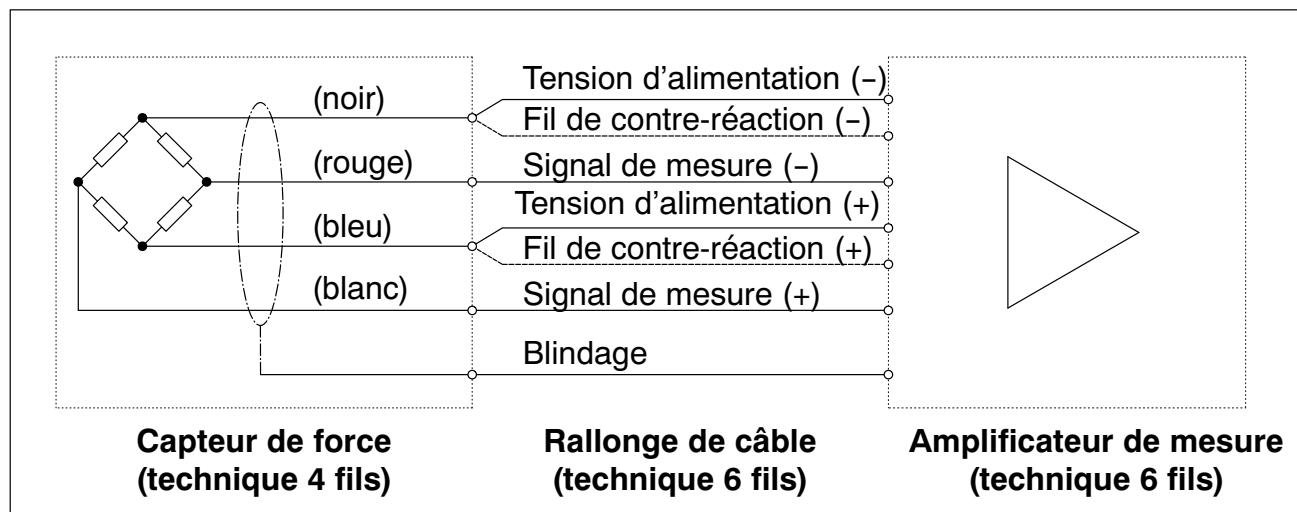


Fig. 6.2 Raccordement du capteur à l'amplificateur en technique 6 fils

## 6.4 Protection CEM

Les champs électriques et magnétiques provoquent souvent le couplage de tensions parasites dans le circuit de mesure. C'est pourquoi il faut :

- utiliser uniquement des câbles de mesure blindés de faible capacité (les câbles HBM satisfont à ces conditions),

- ne pas poser les câbles de mesure en parallèle avec des câbles de commande et de puissance. Si cela n'est pas possible, protéger le câble de mesure, par ex. à l'aide de tubes d'acier blindés,
- éviter les champs de dispersion des transformateurs, moteurs et vannes,
- ne pas mettre plusieurs fois à la terre le capteur, l'amplificateur et l'unité d'affichage,
- raccorder tous les appareils de la chaîne de mesure au même fil de terre.

## 7 Caractéristiques techniques (VDI/VDE 2638)

Type			U9B																			
<b>Force nominale</b>	$F_{\text{nom}}$	N	50	100	200																	
		kN				0,5	1	2	5	10	20	50										
<b>Sensibilité nominale</b>	$C_{\text{nom}}$	mV/V	1																			
<b>Classe de précision</b>			0,5																			
<b>Écart relatif de la sensibilité</b>	$d_C$	%	$\leq \pm 1$ en traction / $\leq \pm 2$ en compression																			
<b>Erreur relative de répétabilité sans rotation</b>	$b_{\text{rg}}$	%	$\leq \pm 0,5$																			
<b>Déviation du zéro</b>	$d_{s, 0}$	mV/V	$\pm 0,075$		$\pm 0,2$																	
<b>Erreur de réversibilité relative</b> (pour 0,5 $F_{\text{nom}}$ )	$v_{0,5}$	%	$\leq \pm 0,5$																			
<b>Erreur relative de linéarité</b>	$d_{\text{lin}}$	%	$\leq \pm 0,5$																			
<b>Fluage relatif sur 30 min</b>	$d_{\text{crF+E}}$	%	$\leq \pm 0,2$																			
<b>Influence de la température sur la sensibilité par 10 K</b> dans la plage nominale de température dans la plage utile de température	$TK_C$	%	$\leq \pm 0,5$ $\leq \pm 0,8$																			
<b>Influence de la température sur le zéro par 10 K</b> dans la plage nominale de température dans la plage utile de température	$TK_0$	%	$\leq \pm 0,5$ $\leq \pm 0,8$																			
<b>Résistance de sortie</b>	$R_s$	$\Omega$	300 ... 400		<350																	
<b>Résistance d'entrée</b>	$R_e$	$\Omega$	>345		300 ... 400																	
<b>Résistance d'isolement</b>	$R_{\text{is}}$	$G\Omega$	$> 10^9$																			
<b>Tension d'alimentation de référence</b>	$U_{\text{ref}}$	V	5																			
<b>Plage utile de la tension d'alimentation</b>	$B_{U, G}$	V	0,5 ... 12																			
<b>Température de référence</b>	$T_{\text{ref}}$	$^{\circ}\text{C}$	+23																			
<b>Plage nominale de température</b>	$B_{T, \text{nom}}$	$^{\circ}\text{C}$	-10 ... +70																			
<b>Plage utile de température</b>	$B_{T, G}$	$^{\circ}\text{C}$	-30 ... +85																			
<b>Plage de température de stockage</b>	$B_{T, S}$	$^{\circ}\text{C}$	-30 ... +85																			
<b>Force utile maximale</b>	$(F_G)$	% de $F_{\text{nom}}$	200		120																	
<b>Force de rupture</b>	$(F_B)$		> 200																			
<b>Force transverse statique relative limite<sup>1)</sup></b>	$(F_Q)$		40		20																	
<b>Déplacement nominal <math>\pm 15\%</math></b>	$s_{\text{nom}}$	mm	<0,1		0,04		0,06	0,09	0,11	0,13												

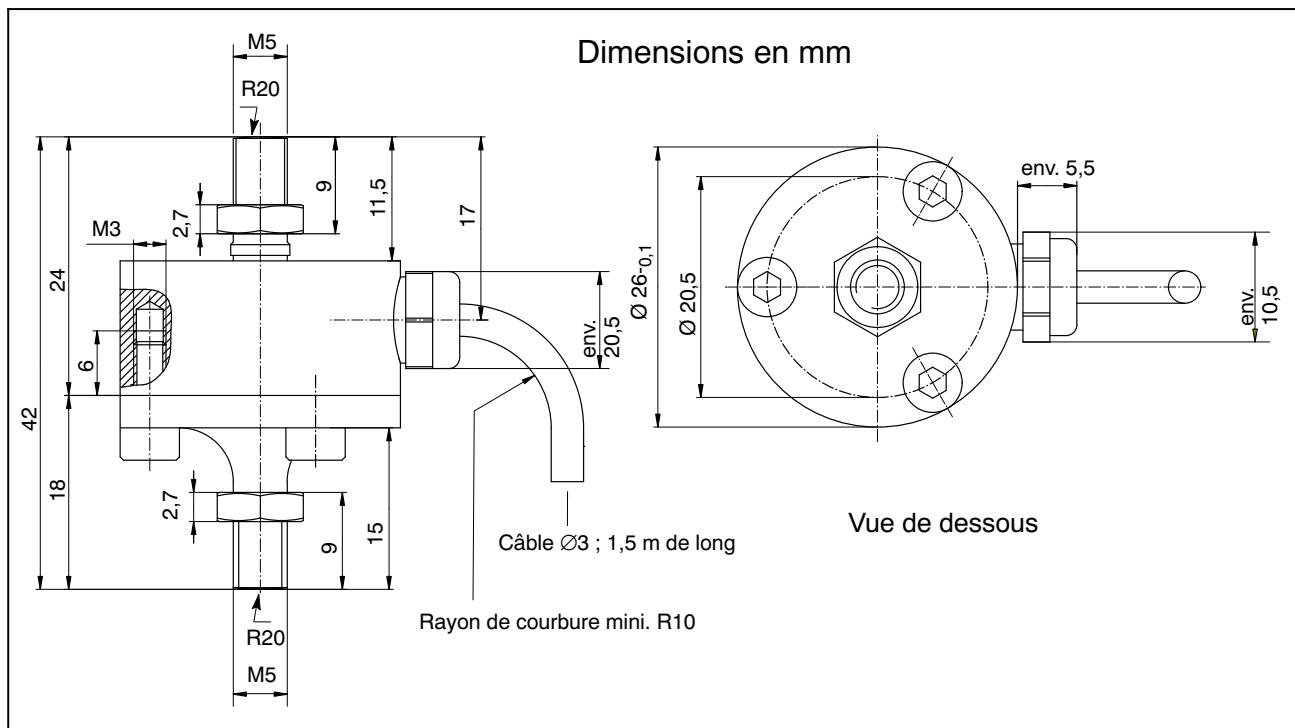
<sup>1)</sup> Par rapport à un point d'introduction de force à 2 mm au-dessus de la membrane

## Caractéristiques techniques, suite

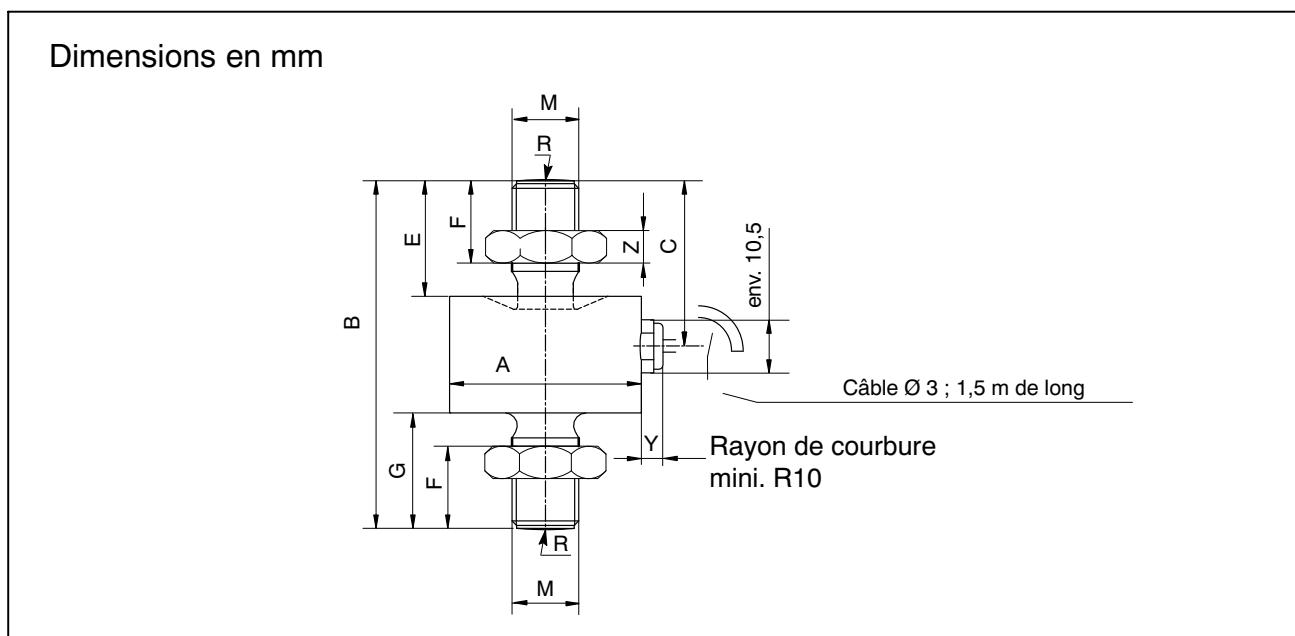
Force nominale	$F_{\text{nom}}$	N	50	100	200																				
		kN				0,5	1	2	5	10	20	50													
Fréquence de résonance fondamentale $\pm 15\%$	$f_G$	kHz	7,3	10	15,7	15,5	23,7	18,7	20	23	27,8	20													
Contrainte ondulée admissible (amplitude vibratoire selon DIN 50100)	$F_{\text{rb}}$	% de $F_{\text{nom}}$	70							40															
Poids, approx.		g	75		100			400																	
Degré de protection selon DIN EN 60529			IP67																						
Longueur de câble		m	1,5																						

## 8 Dimensions

### 8.1 U9B avec plage de force nominale de 50 N à 200 N



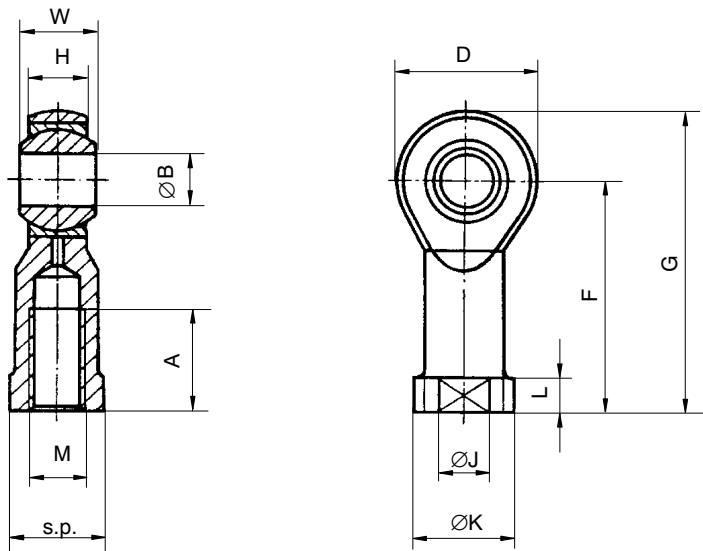
### 8.2 U9B avec plage de force nominale de 500 N à 50 kN



Force nominale	A <sub>-0,1</sub>	B	C	E	F	G	M	R	Y	Z
500 N ... 1 kN	26	44,5	20,5	13	9,5	13,5	M5	20	env. 5,5	2,7
2 ... 20 kN	26	60	28,5	21	16	21	M10	40	env. 5,5	5
50 kN	46	84	40	28	21,5	28	M16 x 1,5	80	env. 5,5	8

## 8.3 Accessoires de montage

Anneau à rotule ZGW, inoxydable (accessoire)



Pour force nom.	A	B <sup>H7</sup>	D	F	G	H	J	K	L	M	s.p.	W
50 N ... 1 kN	10	5	18	27	36	6	9	11	4	M5	9	8
2 ... 20 kN	20	10	28	43	57	10,5	15	19	6,5	M10	17	14
50 kN	28	16	42	64	85	15	22	27	8	M16x1,5	22	21



All rights reserved.

All details describe our products in general form only.

They are not to be understood as express warranty and do not constitute any liability whatsoever.

Änderungen vorbehalten.

Alle Angaben beschreiben unsere Produkte in allgemeiner Form. Sie stellen keine Beschaffenheits- oder Haltbarkeitsgarantie im Sinne des §443 BGB dar und begründen keine Haftung.

Document non contractuel.

Les caractéristiques indiquées ne décrivent nos produits que sous une forme générale. Elles n'établissent aucune assurance formelle au terme de la loi et n'engagent pas notre responsabilité.

托驰（上海）工业传感器有限公司  
上海市嘉定区华江路348号1号楼707室  
电话：+86 021 51069888  
传真：+86 021 51069009  
邮箱：zhang@yanatoo.com  
网址：www.sensor-hbm.com

measure and predict with confidence

